



# ASY

mod. ASY3

mod. ASY3 REV

mod. ASY3 24

mod. ASY5

mod. ASY5 REV

mod. ASY5 24

mod. ASY5 24 REV

**I**ATTUATORE ELETTROMECCANICO PER ANTE  
Istruzioni d'installazione ed uso

pag. 6

**F**OPÉRATEUR ÉLECTROMÉCANIQUE POUR VANTAU BATTANTS  
Instructions d'installation et d'utilisation

pag. 10

**E**ACTUADOR ELECTROMECÁNICO PARA PUERTAS BATIENTES  
Instrucciones de instalación y uso

pag. 14

**GB**ELECTROMECHANICAL ACTUATOR FOR SWING GATES  
Installation and operating instructions

pag. 18

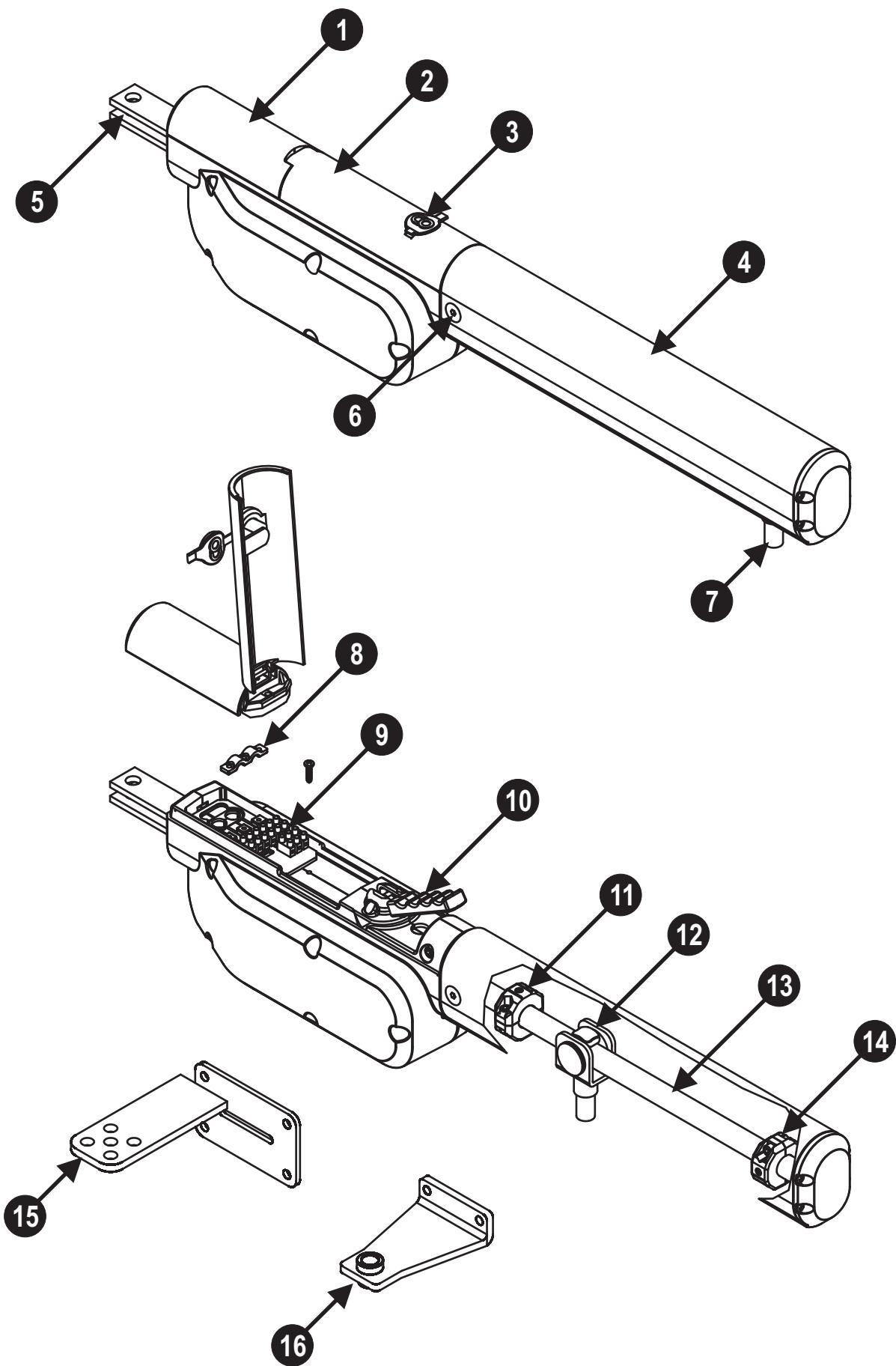
**D**ELEKTROMECHANISCHER ANTRIEB FÜR DREHFLÜGEL  
Installations- und Gebrauchsanweisungen

pag. 22

**NL**ELEKTROMECHANISCHE AANDRIJVING VOOR DRAAIVLEUGELS  
Installatie- en gebruiksaanwijzingen

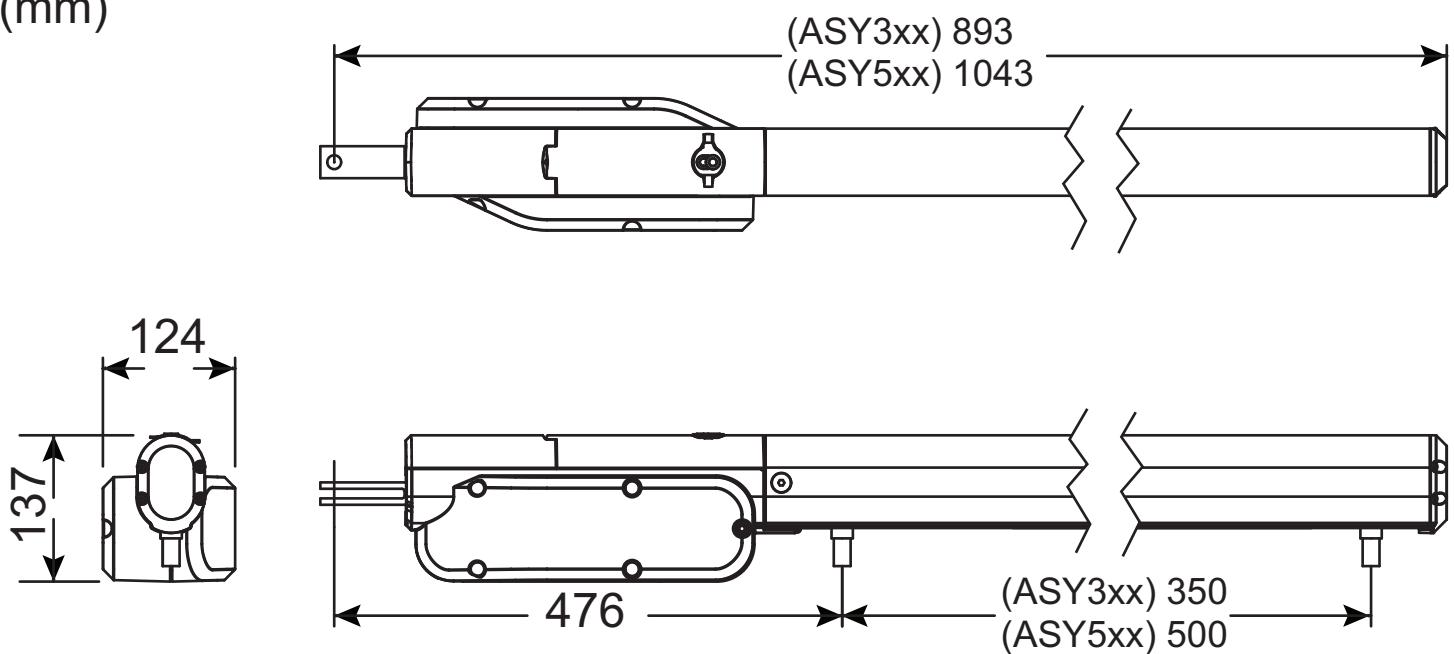
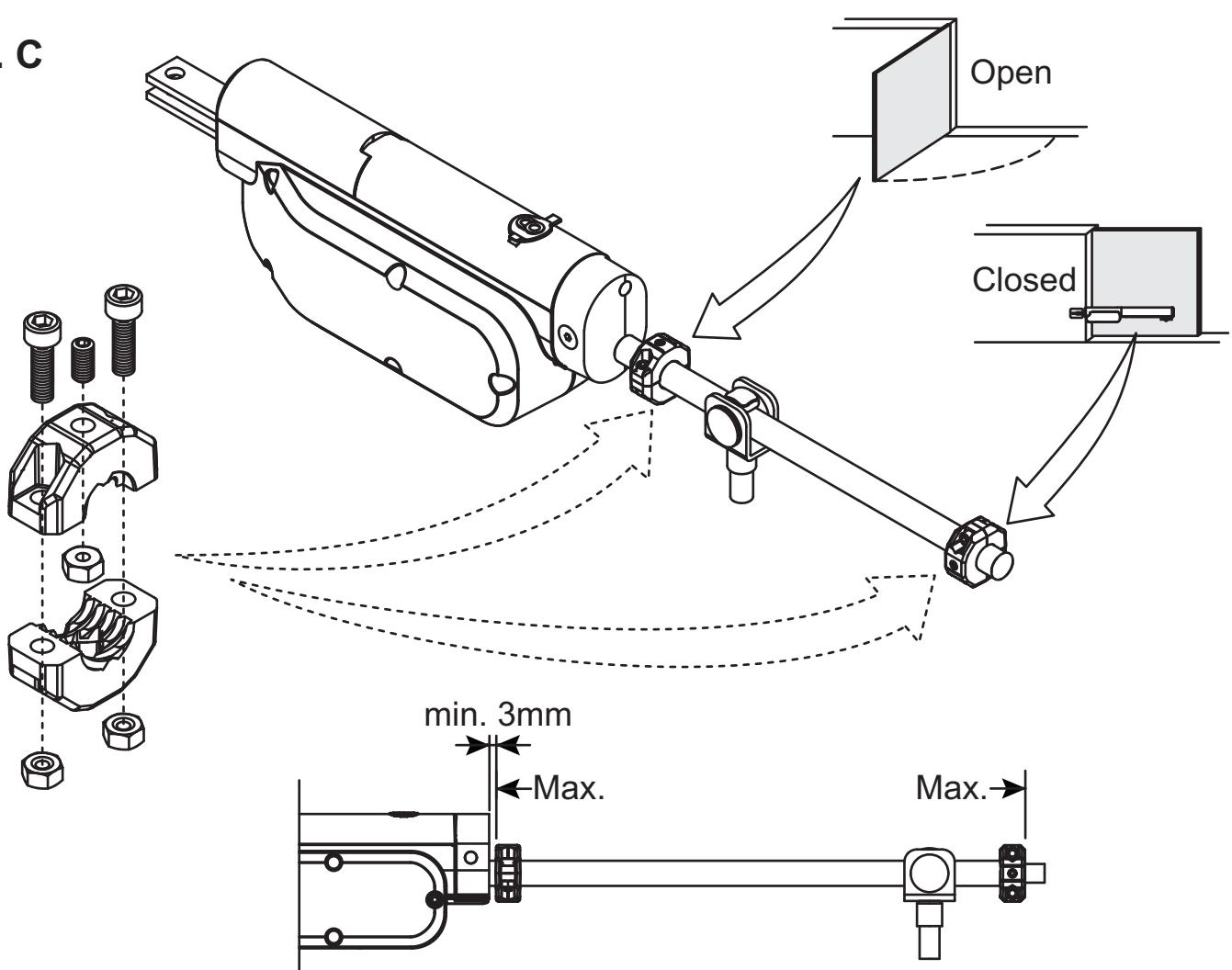
pag. 26

Fig. A

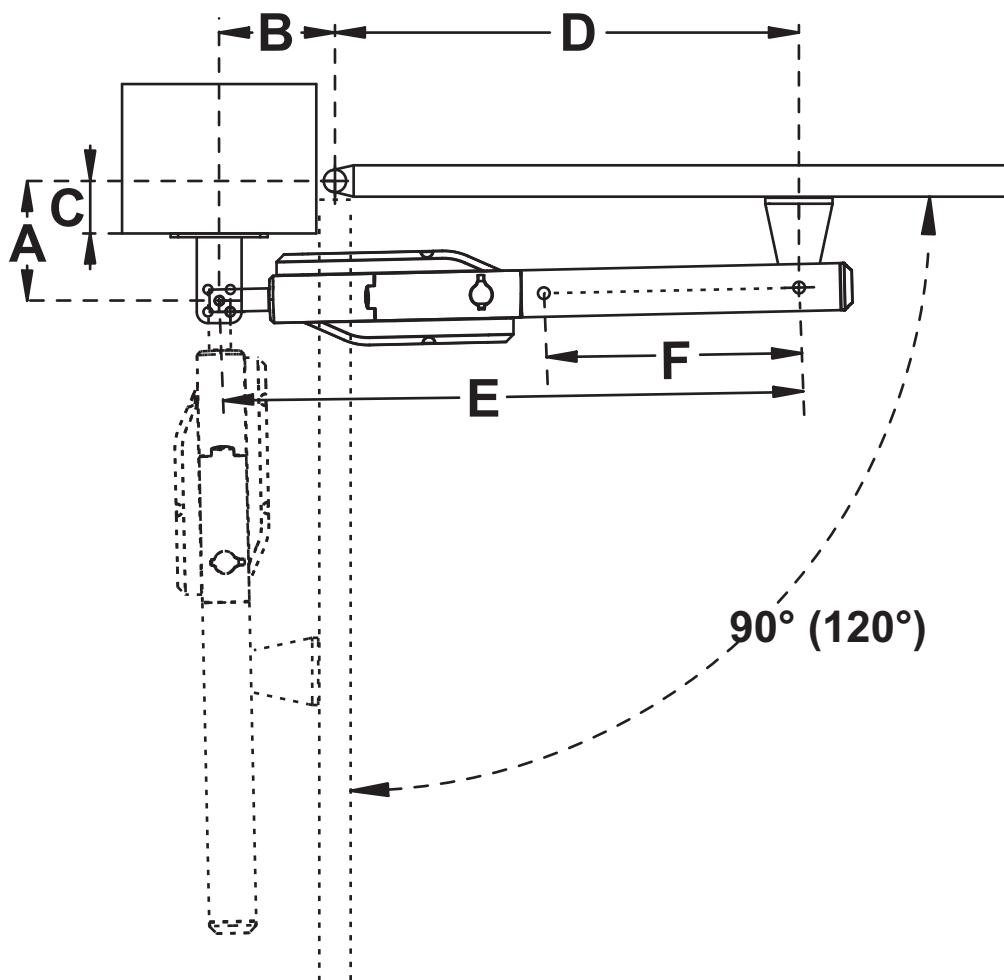


**Fig. B**

(mm)

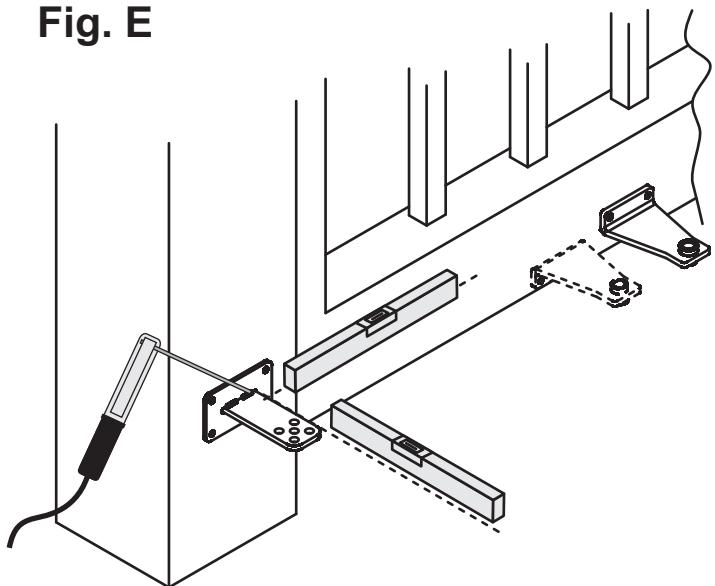
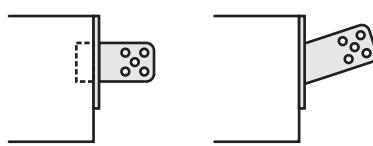
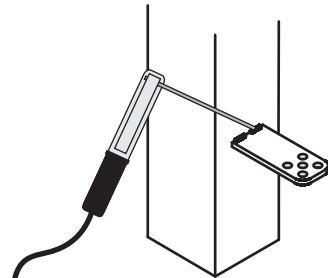
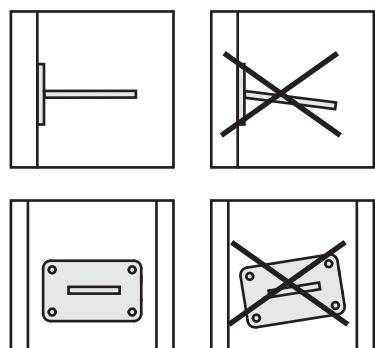
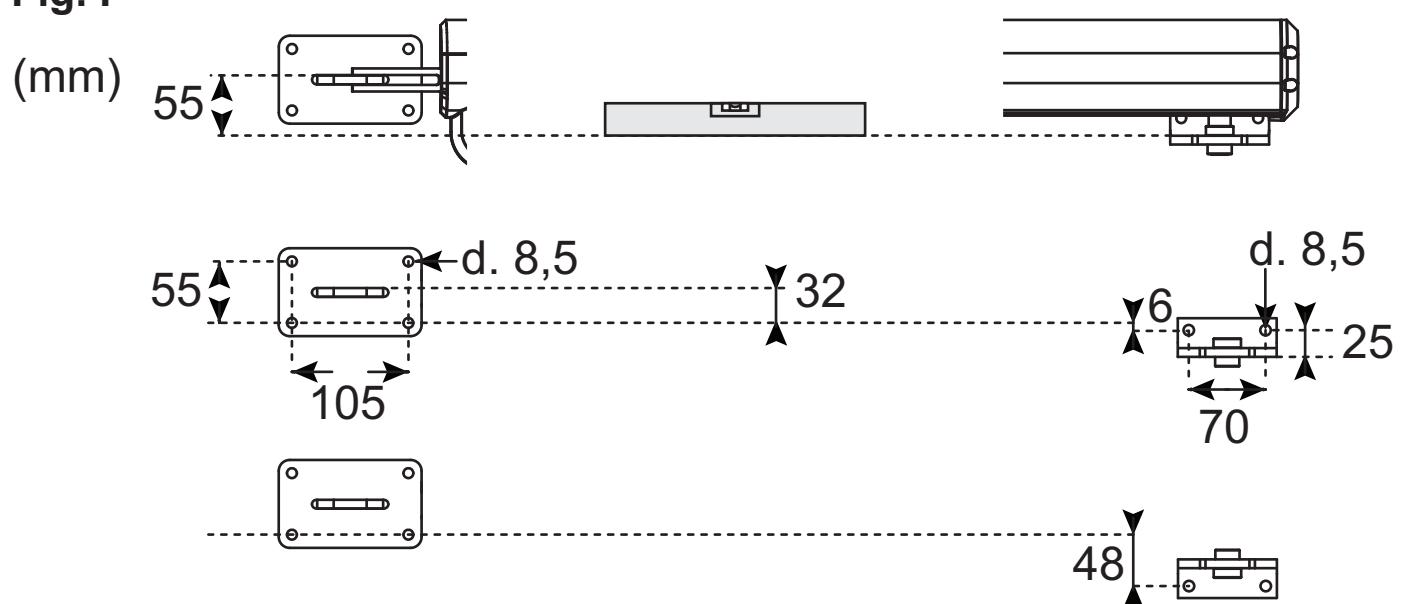
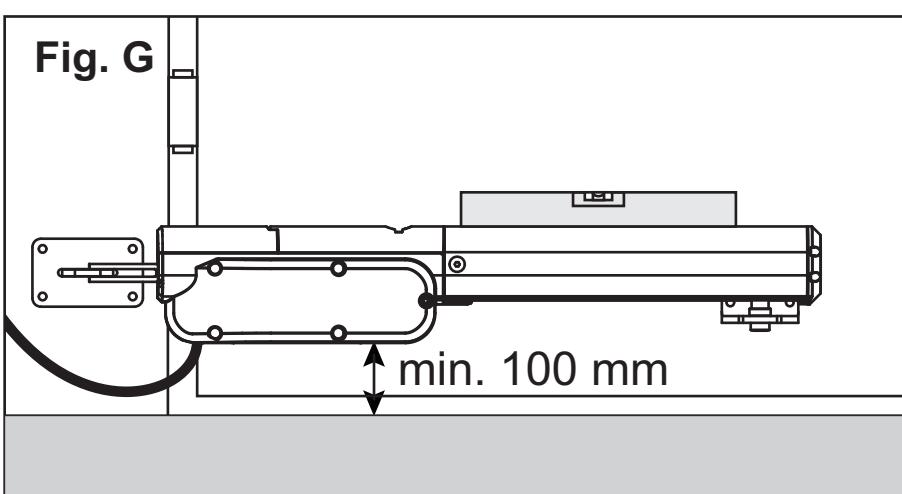
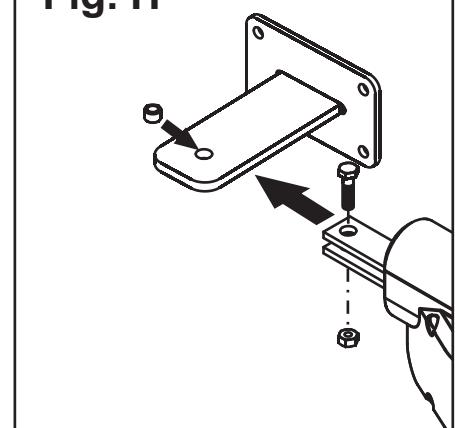
**Fig. C**

**Fig. D**

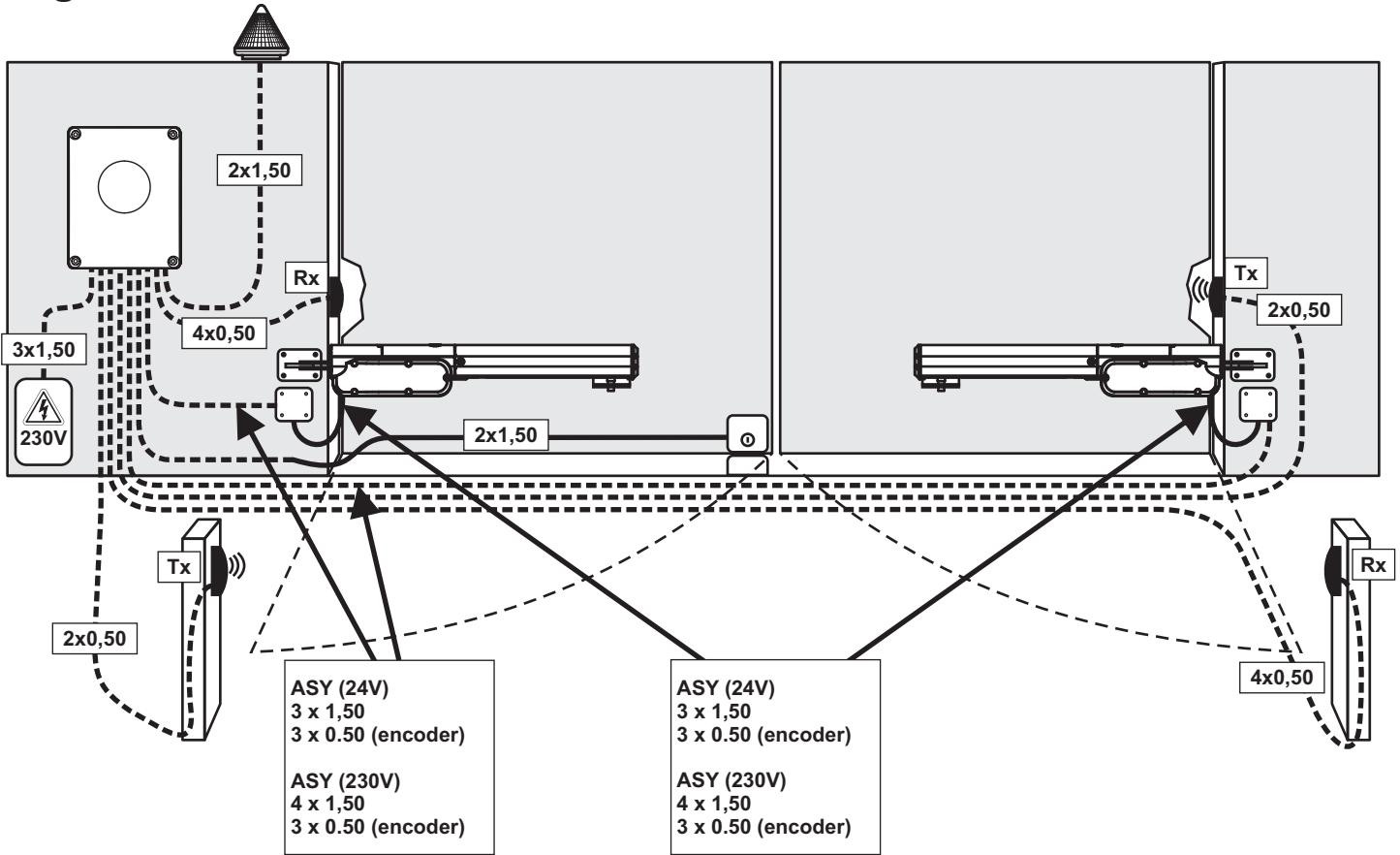


**TAB 1**

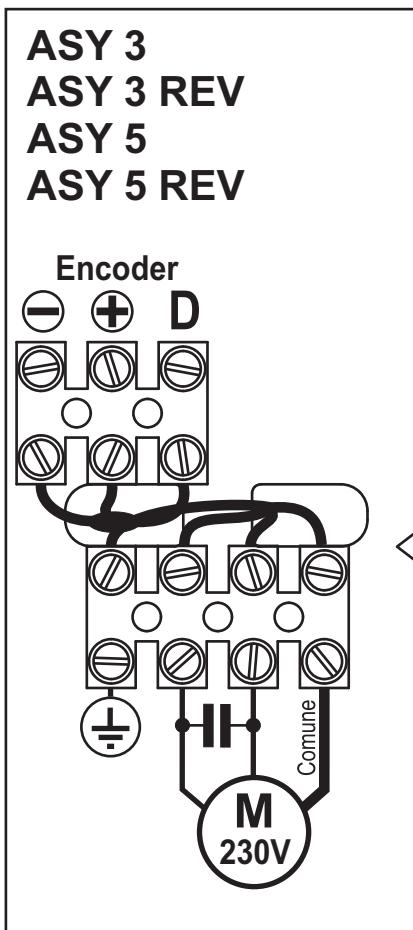
C (mm)	A (mm)	B (mm)	D (mm)		E (mm)		F (mm)	
			ASY 3XX	ASY 5XX	ASY 3XX	ASY 5XX	ASY 3XX	ASY 5XX
40	105	170 (max. 90°)	650	800				
50	115	180 (max. 90°)	640	790				
60	125	190 (max. 90°)	630	780				
70	135	135 (max. 120°)	685					
80	145	145 (max. 120°)	675					
Es.	90	155 (max. 120°)	665					
100	165	165 (max. 120°)	655					
110	175	165 (max. 120°)	655					
120	185	145 (max. 120°)	675					
130	195	130 (max. 120°)	690					
140	205	120 (max. 120°)	700					
				970	820	970	350	500

**Fig. E****Fig. E1****Fig. E2****Fig. E3****Fig. F****Fig. G****Fig. H**

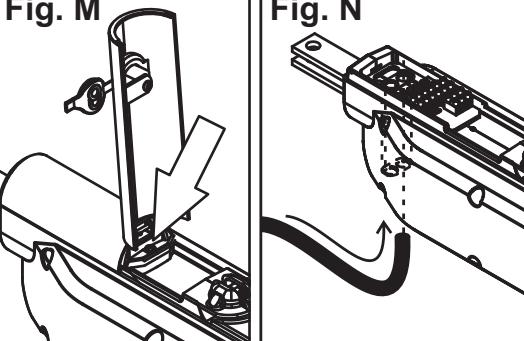
**Fig. I**



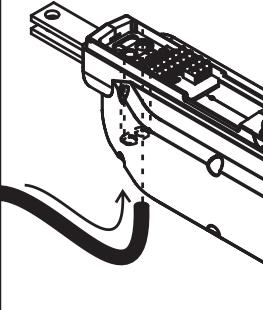
**Fig. L**



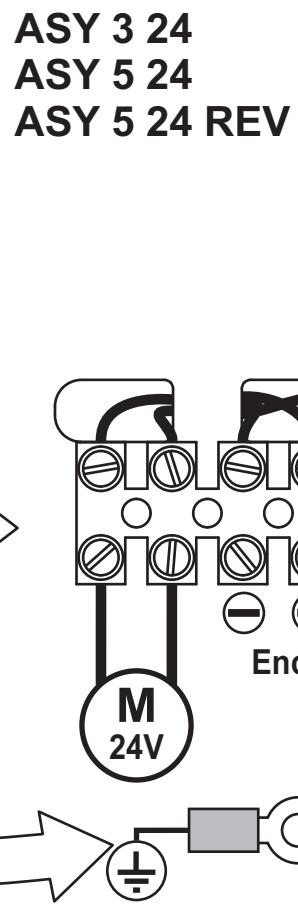
**Fig. M**



**Fig. N**



**Fig. O**



## CARATTERISTICHE E DESCRIZIONE DELLE PARTI

I nuovi attuatori elettromeccanici della serie ASY offrono un'ampia versatilità per l'automazione di cancelli e porte ad ante. Questo manuale è riferito a più modelli con potenze, alimentazione e dimensioni differenti ma con le stesse procedure d'installazione. I motori sono tutti forniti di encoder: un sensore che rileva tutte le variazioni di velocità e permetta alla centrale\* di gestire con precisione i rallentamenti e riconoscere ostacoli e battute di fine-corsa. La robusta struttura di ASY permette inoltre l'utilizzo di fermi meccanici interni e regolabili.

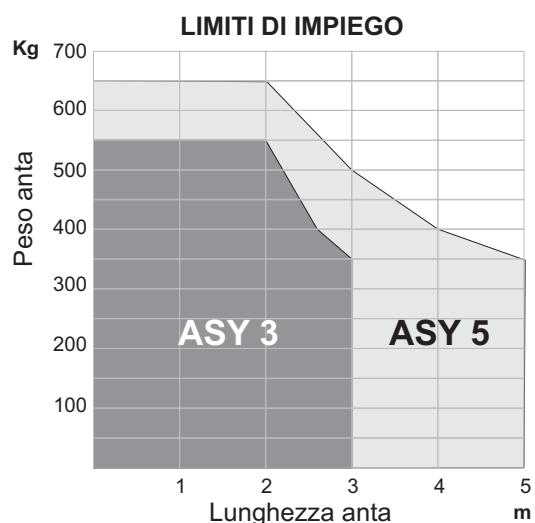
### Descrizione delle parti (fig.A)

- |  |  |
|--|--|
| 1. copertura zona collegamenti elettrici | 9. morsetti connessioni elettriche                       |
| 2. protezione leva di sblocco            | 10. leva di sblocco motore (solo versioni irreversibili) |
| 3. serratura per leva di sblocco         | 11. blocco meccanico di apertura                         |
| 4. carter protezione vite s.f.           | 12. madrevite  |
| 5. forcella di snodo posteriore          | 13. vite senzafine                                       |
| 6. vite fissaggio carter                 | 14. blocco meccanico di chiusura                         |
| 7. perno di snodo anteriore              | 15. staffe di fissaggio posteriore (colonna)             |
| 8. bloccaggio cavi                       | 16. staffe di fissaggio anteriore (anta)                 |

(\*) riferito alle attuali centrali Telcoma

## Modelli

<b>ASY 3</b>	IRREVERSIBILE per ante max. 3m (230V)
<b>ASY 3 REV</b>	REVERSIBILE per ante max 3m (230V)
<b>ASY 5</b>	IRREVERSIBILE per ante max. 5m (230V)
<b>ASY 5 REV</b>	REVERSIBILE per ante max 5m (230V)
<b>ASY 3 24</b>	IRREVERSIBILE per ante max. 3m 24V (24V)
<b>ASY 5 24</b>	IRREVERSIBILE per ante max. 5m (24V)
<b>ASY 5 24 REV</b>	REVERSIBILE per ante max 5m (24V)



## DATI TECNICI

MOTORE	U.M.	ASY3/3REV	ASY5/5REV	ASY324	ASY524/5
Tensione motore	V	230 ac		24dc	
Corrente motore	A	1,6			5
Potenza motore	W	370		120	
Forza di spinta	N		1900		
Angolo max. di manovra	°		120		
Corsa stelo	mm	350	500	350	500
Velocità stelo	mm/s		16		
Intermittenza di lavoro	%	30		Intensivo	
Condensatore	µF	10		-	
Encoder			Si		
Finecorsa elettrici			(optional code: FCEASY)		
Finecorsa meccanici			in Apertura (optional di Chiusura code: FCMASY)		
Lubrificante grasso			TS10		
Temperatura di funzionamento	°C		-20 +55		
Grado di protezione	IP		44		
Peso	Kg	10	11	10	11

## VERIFICHE PRELIMINARI E AVVERTENZE IMPORTANTI SULL'INSTALLAZIONE

### Prima di passare all'installazione si consiglia di verificare:

1. la solidità delle strutture esistenti (colonne, cerniere, ante) in relazione alle forze sviluppate dal motore.
2. che vi siano dei fermi meccanici di adeguata robustezza a fine apertura e fine chiusura delle ante.
3. l'assenza di attriti o laschi eccessivi nei sistemi di sostegno e cardini.
4. il corretto funzionamento di eventuali elettro serrature e/o eletroblocchi.
5. lo stato di eventuali cavi elettrici già presenti nell'impianto.



### Avvertenze importanti:

1. L'installazione dell'automazione deve essere eseguita a regola d'arte da personale qualificato avente i requisiti di legge e fatta in conformità della direttiva macchine 98/37/CE e alle normative EN13241-1, EN 12453 e EN 12445.
2. Fare un'analisi dei rischi dell'automazione e di conseguenza adottare le sicurezze e le segnalazioni necessarie.
3. Installare i dispositivi di comando (ad esempio il selettori a chiave) in modo che l'utilizzatore non si trovi in una zona pericolosa.
4. Applicare sull'automazione l'etichetta o la targhetta CE contenenti le informazioni di pericolo e i dati di identificazione.
5. Consegnare all'utilizzatore finale le istruzioni d'uso, le avvertenze per la sicurezza e la dichiarazione CE di conformità.
6. Accertarsi che l'utilizzatore abbia compreso il corretto funzionamento automatico, manuale e di emergenza dell'automazione.
7. Terminata l'installazione provare più volte i dispositivi di sicurezza, segnalazione e di sblocco dell'automazione.
8. Informare l'utilizzatore per iscritto (ad esempio nelle istruzioni d'uso):
  - a. Dell'eventuale presenza di rischi residui non protetti e dell'uso improprio prevedibile.
  - b. Di scollegare l'alimentazione prima di sbloccare l'anta o quando si eseguono piccole manutenzioni oppure durante la pulizia nell'area dell'automazione.
  - c. Di controllare frequentemente che non vi siano danni visibili all'automazione e nel caso ve ne siano, avvertire immediatamente l'installatore
  - d. Di non far giocare i bambini nelle immediate vicinanze dell'automazione
  - e. Di mantenere i radiocomandi e altri dispositivi di comando fuori della portata dei bambini.
9. Predisporre un piano di manutenzione dell'impianto (almeno ogni 6 mesi) riportando su di un apposito registro gli interventi eseguiti.

## FISSAGGIO DELLE STAFFE

### Prima di descrivere i vari passaggi per l'installazione ribadiamo alcuni concetti fondamentali:

- le staffe di snodo (anteriore e posteriore) devono essere fissate in modo corretto a due altezze diverse.
- le staffe in dotazione si possono saldare direttamente alla struttura o fissare con viti e tasselli, l'importante è che il sistema regga le forze esercitate: dal motore, manualmente e (in certe condizioni) dal vento.
- la posizione delle staffe determina l'angolo massimo di apertura e la quantità di corsa lineare utilizzata dall'attuatore, si consideri che il "sfruttare" più corsa della vite senzafine corrisponde ad una maggior coppia ed i movimenti delle ante saranno più fluidi; al contrario (con una corsa breve) si potranno avere movimenti bruschi e una forza inferiore.

Nella tabella TAB1 sono inseriti alcuni esempi di posizionamento staffe, le misure sono indicative, solo per preparare l'installazione. Verificare quale delle possibili soluzioni può essere applicata al vostro caso, e provare manualmente prima di procedere al fissaggio.

Si parte dal definire la posizione della staffa posteriore seguendo in orizzontale i dati della tabella (TAB1) e la fig. D, un esempio: misurata la quota C (es. 90mm) si ricava immediatamente la quota A (es. 155mm) e B (es. 155mm), per altri fattori si consideri che B può variare di +/- 20mm e A si modifica scegliendo un foro diverso della staffa. Valutare queste tolleranze perché più simili sono le misure A e B maggiore sarà la fluidità dei movimenti delle ante.

Le staffe posteriori vengono fornite in due pezzi (con piastra non saldata) questo per dare la libertà di: accorcire, inclinare oppure fissare direttamente la staffa forata al pilastro (fig. E1,E2). Per il fissaggio con tasselli e/o viti la staffa va saldata alla piastra come indicato in fig. E (installazione standard).

Anche se la struttura di ASY è progettata per adattarsi a imperfezioni e cedimenti del fissaggio, non si deve sottovalutare una certa precisione nel livellare le staffe (fig. E3).

Nella tabella (TAB1) troviamo anche un riferimento della quota D differenziata per i due modelli ASY 3 e ASY 5, e le colonne con le quote fisse E (interasse massimo) e la corsa massima F.

L'altezza delle staffe si determina in modo semplice con una livella, quella anteriore deve risultare 55 mm più bassa (fig. F) oltre a questo calcolare un'altezza finale del motore tale da permettere l'uscita dei cavi elettrici o superiore per limitare depositi di sporco, sabbia e umidità (fig. G).

Dopo aver fissato la staffa posteriore e segnato l'altezza di quella anteriore si può ricavare la distanza D dalla tabella (TAB1) oppure procedere come segue:

- fissare il motore come indicato nella fig. H
- fissare la staffa anteriore al motore
- portare l'anta in chiusura massima

- portare l'attuatore in posizione di chiuso (qualche millimetro prima dell'estensione massima)

- appoggiare la staffa anteriore all'anta e segnare i fori

Prima del fissaggio definitivo (viti o saldatura) controllare con una manovra manuale e verificare che il motore sia livellato (fig. G).

## REGOLAZIONE FINECORSÀ MECCANICI

i modelli ASY adottano un sistema interno per limitare meccanicamente la corsa, sono dei blocchi regolabili e indipendenti (particolare 11 e 14 di fig. A) uno in apertura e uno in chiusura (optional).

Adottare questi fermi interni può essere interessante quando non esistono, o non è possibile limitare in altri modi, la corsa dell'anta. Dove l'installazione lo permette è comunque consigliabile utilizzare o installare i fermi alle ante.

La regolazione è molto semplice:

- togliere le viti (particolare 6 di fig. A) e sfilare il carter (particolare 4 di fig. A).
- assemblare il fermo meccanico alla vite senzafine (fig.C) tenendo le viti allentate.
- muovere l'anta verso il punto massimo di manovra e avvitare saldamente le viti dei finecorsa
- eseguire delle manovre per verificare il corretto posizionamento e chiudere con il carter di protezione.

## PROCEDURE DI SBLOCCO E BLOCCO (solo modelli irreversibili)

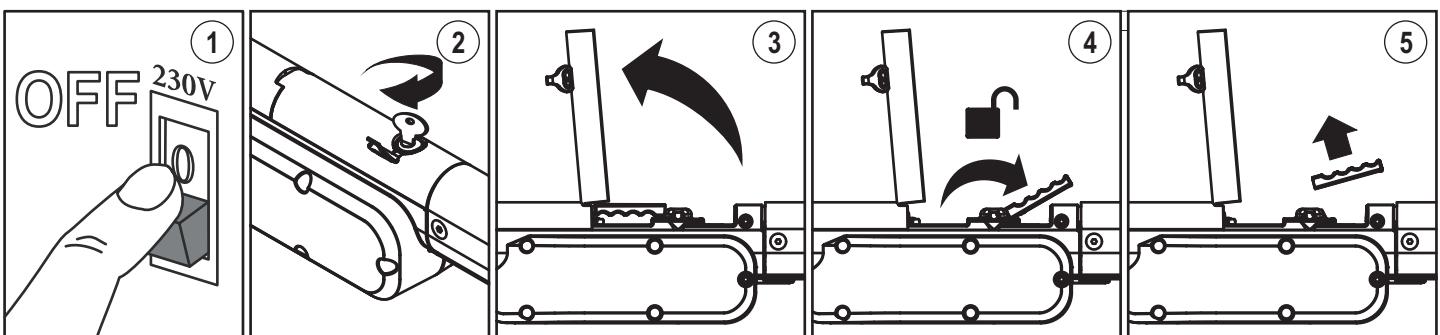
Queste due operazioni sono necessarie solo in caso di guasto o mancanza di alimentazione elettrica, l'utente o il personale preposto dev'essere istruito dall'installatore il quale consegna copia di queste istruzioni da conservare con cura assieme alla chiave di sblocco.

**Prima di eseguire una di queste procedure assicurarsi di aver scollegato l'alimentazione all'intera automazione, anche in caso di avaria della rete elettrica.**

Eventuali elettro-blocchi e/o elettro-serrature, devono essere indicati e sbloccati per le operazioni manuali.

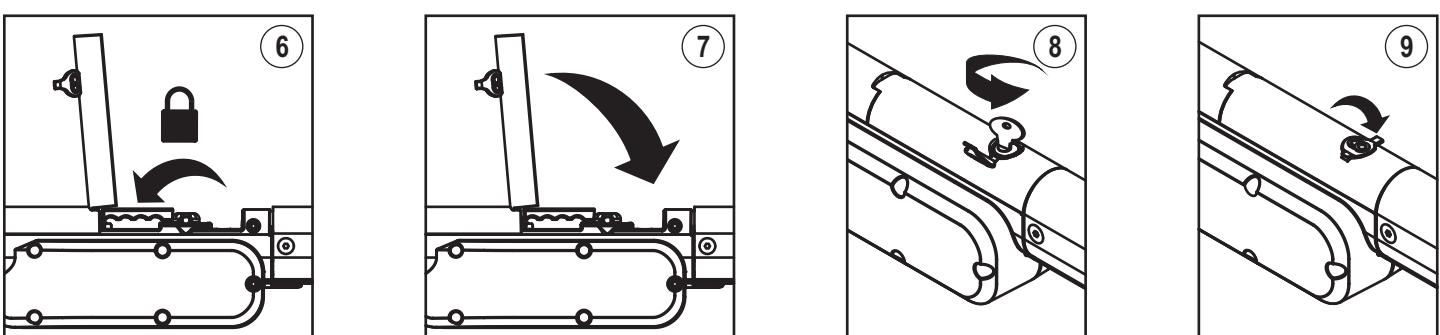
**SBLOCCO:** 1) togliere l'alimentazione; 2) aprire il tappo in gomma, inserire la chiave e girare in senso orario; 3) alzare la copertura di protezione; 4) impugnare la leva e ruotarla verso la parte anteriore del motore, a questo punto l'anta si può muovere manualmente.

5) È possibile mantenere l'anta sbloccata, e ripristinare la copertura, semplicemente togliendo la leva.



**BLOCCO:** 6) impugnare la leva e ruotarla verso la parte posteriore del motore, a questo punto l'anta è bloccata e si può muovere solo elettricamente.

7) Dopo questa operazione chiudere sempre la copertura; 8) girare la chiave per bloccare; 9) assicurarsi di aver chiuso bene il tappo in gomma della serratura.



Per i modelli REVERSIBILI è necessario sbloccare solo eventuali elettro-blocchi e/o elettro-serrature.

## COLLEGAMENTI ELETTRICI

Per accedere alla zona connessioni si deve prima aprire la copertura della leva di sblocco, svitare la vite indicata in fig. M e togliere la protezione. I cavi di collegamento entrano da sotto il blocco motore (fig. N) attraverso due condotte, prima dell'inserimento rimuovere la membrana di chiusura con un cacciavite.

**Si consiglia l'utilizzo di cavi molto flessibili e adatti alle condizioni ambientali presenti, un cavo rigido e/o non omologato per questo utilizzo può compromettere il funzionamento e la sicurezza.**

**Il cavo esterno al motoriduttore deve mantenere un'asola tale da non creare impedimenti e/o attriti durante il movimento.**

### ENCODER

I motori sono tutti forniti di encoder: un sensore che rileva tutte le variazioni di velocità e permetta alla centrale Telcoma di gestire con precisione i rallentamenti e riconoscere ostacoli e battute di fine-corsa.

**Dove possibile si consiglia sempre questo collegamento aggiuntivo, tenendo presente che tutte le garanzie di corretto funzionamento dell'encoder sono limitate ai prodotti Telcoma.**

Per la sequenza di collegamento seguire le fig. L e O nelle due varianti (mod. ASY 230V e ASY 24V) si consiglia una sezione minima di 0,5mm e una lunghezza massima di 10m.

**Con i modelli ASY a 230V è preferibile utilizzare un cavo separato, e dedicato al solo encoder, per il collegamento alla centrale.**

### COLLEGAMENTO MOTOREASY3, ASY3REV, ASY5 e ASY5REV.

Per collegare i modelli con motore 230V seguire la fig. L, la sezione minima consigliata dei conduttori è di 1,5 mm.

Collegare il condensatore in tra le due fasi del motore.

### COLLEGAMENTO MOTOREASY324, ASY524 e ASY524REV.

Per collegare i modelli con motore 24V seguire la fig. O, la sezione minima consigliata dei conduttori è di 1,5 mm.

Per tratte superiori ai 10m la sezione minima è di 2,5mm.

## NORMATIVE E SICUREZZA

**Secondo la normativa EN 12445 ogni automazione deve superare le prove d'impatto misurate con l'apposito strumento.**

Eseguire quindi le prove di impatto e variare i parametri in centrale per ottenere una corretta rilevazione, se questo non fosse sufficiente per rientrare nel grafico indicato dalle normative si consiglia di installare un profilo in gomma morbida in testa all'anta del cancello in modo da attutire l'impatto. Laddove questi accorgimenti non sono sufficienti si devono installare dei dispositivi alternativi come ad esempio una costa sensibile sul bordo dell'anta.

## SMALTIMENTO

Questo prodotto è formato da vari componenti che potrebbero a loro volta contenere sostanze inquinanti. Non disperdere nell'ambiente!

Informarsi sul sistema di riciclaggio o smaltimento del prodotto attenendosi alle norme di legge vigenti a livello locale.



## DICHIARAZIONE DI CONFORMITA' CE

Il fabbricante: Telcoma srl

via del Lavoro, 73 z.i. Cimavilla 31013 Codognè - (TV) - ITALY

DICHIARA che i prodotti: ASY3, ASY3REV, ASY324, ASY5, ASY5REV, ASY524 e ASY524REV sono conformi alle seguenti direttive CEE:

-Direttiva EMC 2004/108/CE

-Direttiva bassa tensione (LVD) 2006/95/CE

Conegliano, 25/10/2013



Il Legale rappresentante  
Ennio Ambroso

## CARACTÉRISTIQUES ET DESCRIPTION DES PARTIES

Les nouveaux opérateurs électromécaniques de la série ASY garantissent une grande flexibilité pour l'automatisme de portails et de portes battants.

Ce guide fait référence à plusieurs modèles différents en termes de puissance, d'alimentation et de dimensions mais avec les mêmes procédures d'installation. Les moteurs sont tous munis d'un encodeur : un capteur qui détecte toutes les variations de vitesse et permet à la logique de commande\* de gérer avec précision les ralentissements et de reconnaître les obstacles et les butées de fin de course. La structure robuste d'ASY permet également d'utiliser des butées mécaniques internes et réglables.

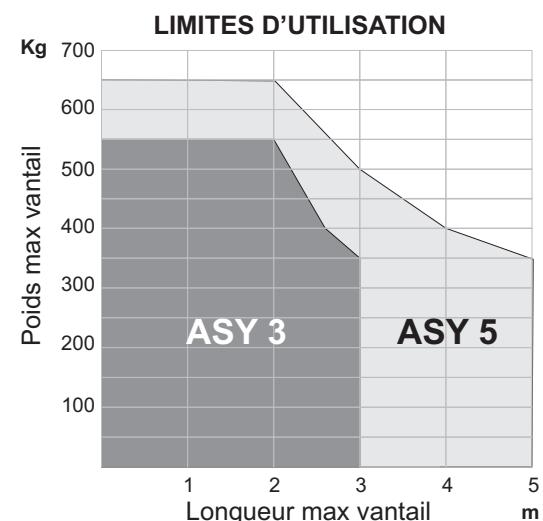
### Description des parties (fig. A)

- |   |  |
|---|--|
| 1. couverture de la zone des connexions électriques | 9. bornes des connexions électriques                                     |
| 2. protection du levier de débrayage                | 10. levier de débrayage du moteur<br>(versions irréversibles uniquement) |
| 3. serrure pour levier de débrayage                 | 11. blocage mécanique d'ouverture  |
| 4. carter de protection de la vis sans fin          | 12. vis femelle  |
| 5. fourche d'articulation arrière                   | 13. vis sans fin   |
| 6. vis de fixation du carter                        | 14. blocage mécanique de fermeture                                       |
| 7. axe d'articulation avant                         | 15. étriers de fixation arrière (colonne)                                |
| 8. blocage des câbles                               | 16. étriers de fixation avant (vantail)                                  |

(\* ) il est fait référence ici aux logiques de commande Telcoma actuelles

### Modèle

<b>ASY 3</b>	IRRÉVERSIBLE pour vantaux de 3 m max. (230V)
<b>ASY 3 REV</b>	RÉVERSIBLE pour vantaux de 3 m max. (230V)
<b>ASY 5</b>	IRRÉVERSIBLE pour vantaux de 5 m max. (230V)
<b>ASY 5 REV</b>	RÉVERSIBLE pour vantaux de 5 m max. (230V)
<b>ASY 3 24</b>	IRRÉVERSIBLE pour vantaux de 3 m max. (24V)
<b>ASY 5 24</b>	IRRÉVERSIBLE pour vantaux de 5 m max. (24V)
<b>ASY 5 24 REV</b>	RÉVERSIBLE pour vantaux de 5 m max. (24V)



## DONNÉES TECHNIQUES

MOTEUR	U.M.	ASY3/3REV	ASY5/5REV	ASY324	ASY524/5
Tension moteur	V	230 ac		24dc	
Courant moteur	A	1,6		5	
Puissance moteur	W	370		120	
Force	N		1900		
Angle maxi de manoeuvre	°		120		
Course tige	mm	350	500	350	500
Vitesse tige	mm/s		16		
Temps de travail	%	30		intensif	
Condensateur	µF	10		-	
Encodeur			Oui		
Fin de course électrique			(option code: FCEASY)		
Fin de course mécanique			en ouverture (option de fermeture, code : FCMASY)		
Lubrifiant graisse			TS10		
Température de fonctionnement	°C		-20 +55		
Indice de protection	IP		44		
Poids	Kg	10	11	10	11

## CONTÔLES PRÉLIMINAIRES ET AVERTISSEMENTS IMPORTANTS CONCERNANT L'INSTALLATION

**Avant de procéder à l'installation, il est conseillé de vérifier :**

1. la solidité des structures existantes (colonnes, charnières, vantaux) par rapport aux puissances développées par le moteur.
2. La présence d'arrêts mécaniques d'une robustesse adaptée en fin d'ouverture et fermeture des vantaux.
3. L'absence de frottements ou de jeux excessifs dans les systèmes roues/guide inférieur et rouleaux/guide supérieur.
4. L'exclusion de la serrure manuelle éventuellement installée.
5. L'état des éventuels câbles électriques de l'installation.



**Avertissements importants :**

1. L'installation de l'automatisme doit être effectuée dans les règles de l'art par un personnel qualifié et conformément à la directive machines 98/37/CE et aux normes EN13241-1, EN 12453 et EN 12445.
2. Analyser les risques de l'automatisme et adopter les mesures de sécurité et de signalisation nécessaires.
3. Installer les dispositifs de commande (ex. sélecteur à clé) de façon à ce que l'utilisateur ne se trouve pas dans une zone dangereuse.
4. Apposer l'étiquette ou la plaque CE contenant les informations concernant les risques et les données d'identification sur l'automatisme.
5. Remettre à l'utilisateur final les instructions d'utilisation, les recommandations concernant la sécurité et la déclaration de conformité CE.
6. Vérifier que l'utilisateur a compris le fonctionnement automatique, manuel et d'urgence de l'automatisme.
7. Une fois l'installation terminée, effectuer plusieurs essais des dispositifs de sécurité, signalisation et déverrouillage de l'automatisme.
8. Informer l'utilisateur par écrit (par ex. dans les instructions d'utilisation) :
  - a. Des risques résiduels éventuels et des utilisations incorrectes.
  - b. De débrancher l'alimentation avant le déblocage du vantail ou en cas de petites interventions d'entretien ou de nettoyage dans la zone de l'automatisme.
  - c. De contrôler fréquemment l'absence de tout dommage de l'automatisme et, le cas échéant, d'en avertir immédiatement l'installateur.
  - d. De ne pas laisser les enfants jouer à proximité immédiate de l'automatisme.
  - e. De ne pas laisser les radiocommandes et autres dispositifs de commande à portée des enfants.
9. De prévoir un programme d'entretien de l'installation (tous les 6 mois au minimum) en consignant les interventions exécutées sur un registre spécialement prévu à cet effet.

## FIXATION DES ÉTRIERS

**Avant de décrire les différentes étapes de l'installation, rappelons quelques concepts fondamentaux :**

**- les étriers d'articulation (avant et arrière) doivent être correctement fixés à deux hauteurs différentes ;**  
**- les étriers fournis peuvent être directement soudés à la structure ou fixés avec des vis et des chevilles ; l'important est que le système supporte les forces exercées par le moteur, manuellement et (dans certaines conditions) par le vent ;**

**- la position des étriers détermine l'angle maximal d'ouverture et la course linéaire utilisée par l'opérateur ; il faut savoir que plus on utilise de course de la vis sans fin plus le couple est élevé et plus les mouvements des vantaux sont fluides ; en revanche, avec une course brève, les mouvements pourraient être brusques et la force inférieure.**

Le tableau TAB1 contient plusieurs exemples de positionnement des étriers ; les mesures sont fournies à titre indicatif, simplement pour préparer l'installation. Vérifier, parmi les solutions possibles, quelle est celle qui s'applique à votre cas et faire un essai manuel avant de procéder à la fixation.

On commence par définir la position de l'étrier arrière en suivant horizontalement les données du tableau TAB1 et la fig. D ; par exemple : une fois la cote C mesurée (ex. : 90 mm), on obtient immédiatement la cote A (ex. : 155 mm) et B (ex. : 155 mm) ; pour d'autres facteurs, il faut savoir que B peut varier de +/- 20 mm et que l'on peut modifier A en choisissant un trou différent de l'étrier. Il faut évaluer ces tolérances car plus les mesures A et B sont similaires, plus les mouvements des vantaux seront fluides.

Les étriers arrière sont fournis en deux parties (avec plaque non soudée) : cela permet de raccourcir, incliner ou fixer directement l'étrier percé au pilier (fig. E1, E2). Pour la fixation avec des chevilles et/ou des vis, l'étrier doit être soudé à la plaque, comme indiqué sur la fig. E (installation standard).

Même si la structure d'ASY est conçue pour s'adapter à des imperfections et des détériorations de la fixation, il ne faut pas sous-évaluer l'importance de la précision dans la mise à niveau des étriers (fig. E3).

Le tableau (TAB1) contient aussi une référence de la cote D différente pour les deux modèles ASY 3 et ASY 5, et les colonnes avec les cotes fixes E (entraxe maximal) et la course maximale F.

La hauteur des étriers est facile à définir au moyen d'un niveau ; l'étrier avant doit être plus bas de 55 mm (fig. F) ; il faut aussi calculer une hauteur finale du moteur qui permette la sortie des câbles électriques ou supérieure pour limiter les dépôts de saleté, dus au sable et à l'humidité (fig. G).

Après avoir fixé l'étrier arrière et noté la hauteur de l'étrier avant, on peut déduire la distance D grâce au tableau (TAB1) ou procéder comme suit :

- fixer le moteur comme indiqué sur la fig. H ;
- fixer l'étrier avant au moteur ;

- mettre le vantail en position de fermeture maximale ;
  - mettre l'opérateur en position de fermeture (quelques millimètres avant l'extension maximale) ;
  - poser l'étrier avant contre le vantail et marquer les trous ;
- Avant la fixation définitive (par vis ou soudage), contrôler en exécutant une manœuvre manuelle et vérifier que le moteur est à niveau (fig. G).

## RÉGLAGE DES FINS DE COURSE MÉCANIQUES

Les modèles ASY sont équipés d'un système interne permettant de limiter mécaniquement la course : il s'agit de blocs réglables et indépendants (détails 11 et 14 de la fig. A), un en ouverture et un en fermeture (en option).

Il peut être intéressant d'installer ces butées intérieures quand elles n'existent pas ou qu'il n'est pas possible de limiter la course du vantail par d'autres moyens. Quand l'installation le permet, il est conseillé, dans tous les cas, d'utiliser ou d'installer les butées sur les vantaux.

Le réglage est très simple :

- enlever les vis (détail 6 de la fig. A) et retirer le carter (détail 4 de la fig. A) ;
- assembler la butée mécanique à la vis sans fin (fig. C) en laissant les vis desserrées ;
- déplacer le vantail vers le point maximal de manœuvre et bien visser les vis des fins de course ;
- exécuter plusieurs manœuvres pour vérifier que le positionnement est correct puis fermer le carter de protection.

## PROCÉDURES DE DÉBRAYAGE ET BLOCAGE (uniquement les modèles irréversibles)

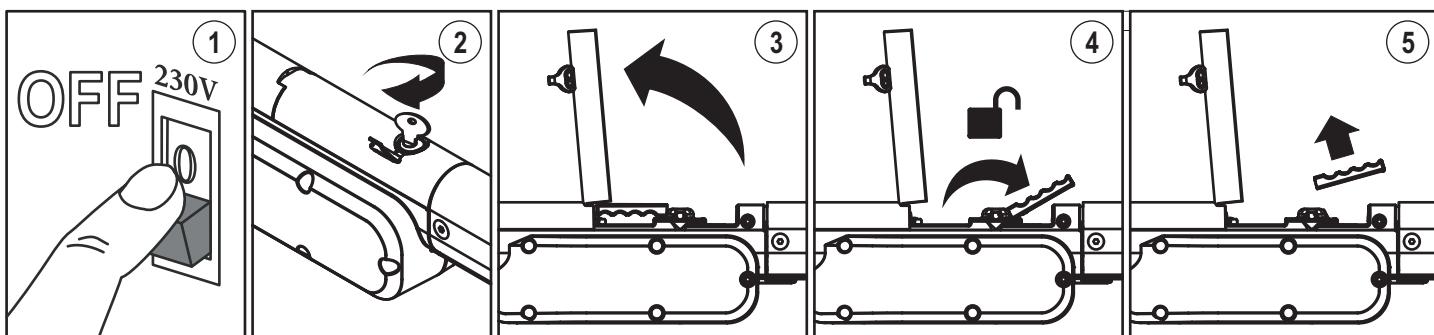
Ces deux opérations ne sont nécessaires qu'en cas de panne ou de coupure de courant ; l'utilisateur ou le technicien doit être informé par l'installateur qui lui remet une copie de ces instructions à conserver soigneusement avec la clé de débrayage.

**Avant d'exécuter l'une de ces procédures, vérifier que l'automatisme est parfaitement débranché, même en cas de panne sur le réseau électrique.**

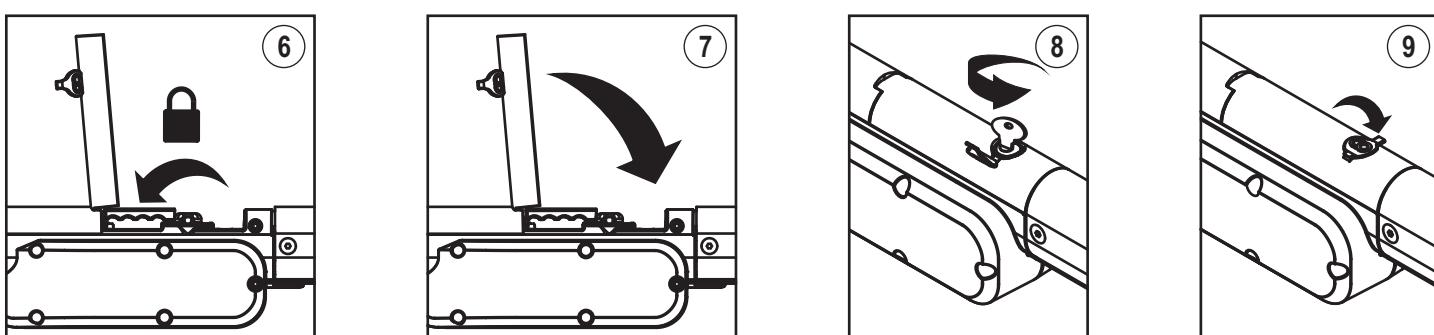
**Les éventuels blocages électriques et/ou les serrures électriques doivent être indiqués et débrayés pour les opérations manuelles.**

**DÉBRAYAGE** : 1) couper l'alimentation électrique; 2) ouvrir le bouchon en caoutchouc, introduire la clé et tourner en sens horaire; 3) soulever la couverture de protection; 4) saisir le levier et le tourner vers l'avant du moteur; on peut alors déplacer le vantail manuellement;

5) il est possible de maintenir le vantail débrayé et de remettre en place la protection, simplement en enlevant le levier ;



**BLOCAGE** : 6) saisir le levier et le tourner vers l'avant du moteur; on peut alors déplacer le vantail manuellement ; 7) après cette opération, toujours fermer la protection; 8) tourner la clé pour bloquer; 9) s'assurer que l'on a bien fermé le bouchon en caoutchouc de la serrure.



Pour les modèles RÉVERSIBLES, il est nécessaire de débrayer uniquement les éventuels blocages électriques et/ou serrures électriques.

## CONNEXIONS ÉLECTRIQUES

Pour accéder à la zone des connexions, il faut d'abord ouvrir la couverture du levier de débrayage, dévisser la vis indiquée sur la fig. M et enlever la protection. Les câbles de connexion entrent par le dessous du bloc moteur (fig. N) à travers deux conduits ; avant leur introduction, retirer la membrane de fermeture avec un tournevis.

**Il est conseillé d'utiliser des câbles très flexibles et adaptés aux conditions ambiantes présentes : en effet, un câble rigide et/ou non homologué pour cette utilisation spécifique pourrait nuire au fonctionnement et à la sécurité.**

**Pour le câble à l'extérieur de l'opérateur, il doit y avoir une ouverture suffisante pour ne pas créer d'obstacles et/ou de frottements durant le mouvement.**

### ENCODEUR

Les moteurs sont tous munis d'un encodeur : un capteur qui détecte toutes les variations de vitesse et permet à la logique de commande Telcoma de gérer avec précision les ralentissements et de reconnaître les obstacles et les butées de fin de course.

**Il est conseillé, chaque fois que cela est possible, de toujours prévoir cette connexion supplémentaire, en sachant que toutes les garanties de fonctionnement correct de l'encodeur sont limitées aux produits Telcoma.**

Pour la séquence de connexion, suivre la fig. L et O dans les deux versions (mod. ASY 230 V et ASY 24 V) ; il est conseillé d'avoir une section minimale de 0,5 mm et une longueur maximale de 10 m.

**Avec les modèles ASY à 230 V, il est préférable d'utiliser un câble séparé, réservé à l'encodeur, pour la connexion à la logique de commande.**

### CONNEXION DU MOTEUR ASY3, ASY3REV, ASY5 et ASY5REV.

Pour connecter les modèles avec un moteur 230 V, suivre la fig. L ; la section minimale conseillée des conducteurs est de 1,5 mm.

Connecter le condensateur entre les deux phases du moteur.

### CONNEXION DU MOTEUR ASY324, ASY524 et ASY524REV.

Pour connecter les modèles avec un moteur 24 V, suivre la fig. O ; la section minimale conseillée des conducteurs est de 1,5 mm.

Pour les tronçons supérieurs à 10 m, la section minimale est de 2,5 mm.

## RÈGLEMENTATIONS ET SÉCURITÉ

**D'après la norme EN 12445, chaque automatisme doit être soumis aux essais d'impact réalisés avec l'instrument prévu à cet effet.**

Procéder aux essais d'impact et modifier les paramètres sur la logique de commande pour obtenir une détection adéquate ; si cela ne suffit pas pour rentrer dans les limites du graphique indiqué par les normes, il est conseillé d'installer un profil en caoutchouc souple à l'extrémité du vantail du portail de manière à amortir l'impact. Si ces dispositions ne suffisent pas, il faut installer d'autres dispositifs, tels qu'un bord sensible sur le bord du vantail.

## ELIMINATION

Ce produit est constitué de divers composants qui pourraient à leur tour contenir des substances polluantes. Ne pas laisser ce produit gagner l'environnement.

S'informer sur le système de recyclage ou d'élimination du produit conformément aux dispositions légales en vigueur à un niveau local.



## DÉCLARATION DE CONFORMITÉ CE

Le fabricant : Telcoma srl

via del Lavoro, 73 z.i. Cimavilla 31013 Codognè - (TV) - ITALIE

déclare que le produit : ASY3, ASY3REV, ASY324, ASY5, ASY5REV, ASY524 e ASY524REV  
est conforme aux directives CEE suivantes :

- Directive CEM 2004/108/CE
  - Directive Basse Tension (LVD) 2006/95/CE
- Conegliano, 25/10/2013



Le Représentant légal  
Ennio Ambroso

## CARACTERÍSTICAS Y DESCRIPCIÓN DE LAS PIEZAS

Los nuevos actuadores electromecánicos de la serie ASY ofrecen una amplia versatilidad para la automatización de cancelas y puertas de hojas batientes.

Este manual se refiere a varios modelos con diferentes potencias, alimentaciones y dimensiones pero con los mismos procedimientos de instalación. Todos los motores incorporan un encoder: un sensor que detecta todas las variaciones de velocidad para que la central\* controle con precisión las ralentizaciones y reconozca los obstáculos y los finales de carrera. La estructura robusta de ASY también permite utilizar los topes mecánicos interiores regulables.

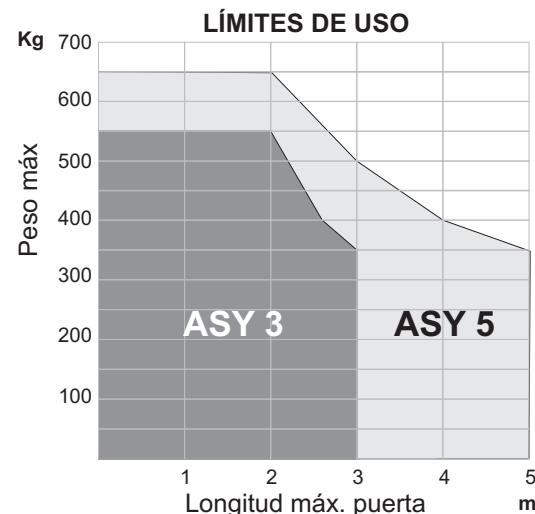
### Descripción de las piezas (fig. A)

- |   |  |
|---|--|
| 1. cubierta de la zona de las conexiones eléctricas | 9. bornas de las conexiones eléctricas                             |
| 2. protección de la palanca de desbloqueo           | 10. palanca de desbloqueo del motor (solo versiones irreversibles) |
| 3. cerradura para la palanca de desbloqueo          | 11. bloqueo mecánico de apertura                                   |
| 4. cubierta de protección del tornillo sin fin      | 12. tornillo hembra  |
| 5. horquilla de articulación trasera                | 13. tornillo sin fin   |
| 6. tornillo de fijación de la cubierta              | 14. bloqueo mecánico de cierre                                     |
| 7. perno de articulación delantero                  | 15. soportes de fijación trasera (columna)                         |
| 8. bloqueo de los cables                            | 16. soportes de fijación delantera (hoja)                          |

(\*) referido a las actuales centrales Telcoma

## Modelos

<b>ASY 3</b>	IRREVERSIBLE para hojas de hasta 3 m máx. (230 V)
<b>ASY 3 REV</b>	REVERSIBLE para hojas de hasta 3 m máx. (230V)
<b>ASY 5</b>	IRREVERSIBLE para hojas de hasta 5 m máx. (230 V)
<b>ASY 5 REV</b>	REVERSIBLE para hojas de hasta 5 m máx. (230V)
<b>ASY 3 24</b>	IRREVERSIBLE para hojas de hasta 3 m máx. (24 V)
<b>ASY 5 24</b>	REVERSIBLE para hojas de hasta 5 m máx. (24 V)
<b>ASY 5 24 REV</b>	IRREVERSIBLE para hojas de hasta 3 m máx. (24 V)



## DATOS TÉCNICOS

MOTOR	U.M.	ASY3/3REV	ASY5/5REV	ASY324	ASY524/5
Tensión motor	V	230 ac		24dc	
Corriente máx. motor	A	1,6			5
Potencia motor	W	370		120	
Fuerza de empuje	N			1900	
Angulo máx. de rotación	°			120	
Carrera del vástago	mm	350	500	350	500
Velocidad del vástago	mm/s			16	
Intensidad ciclos de trabajo	%	30		Intensivo	
Condensador	µF	10		-	
Encoder				Si	
Fin de carrera electrónico				(optional code: FCEASY)	
Fin de carrera mecánico				Apertura (opcional de Cierre código: FCMASY)	
Lubricante grasa				TS10	
Temperatura de funcionamiento	°C			-20 +55	
Grado de protección	IP			44	
Peso	Kg	10	11	10	11

## CONTROLES PRELIMINARES Y ADVERTENCIAS IMPORTANTES SOBRE LA INSTALACIÓN

### Antes de comenzar la instalación se aconseja comprobar:

1. que las estructuras existentes sean firmes (columnas, cremalleras, hojas) según la fuerza desarrollada por el motor.
2. que en el final de la apertura y del cierre de las hojas haya topes mecánicos robustos.
3. que no haya fricciones o huelgos excesivos en los sistemas ruedas/carril inferior y rodillos/guía superior.
4. que se haya excluido la cerradura manual.
5. las condiciones de los cables eléctricos presentes en la instalación.



### Advertencias importantes:

1. La instalación del automatismo debe ser realizada perfectamente por personal calificado que posea los requisitos indicados por la ley y de conformidad con la Directiva de Máquinas 98/37/CE y con las Normativas EN 13241-1, EN 12453 y EN 12445.
2. Analice los riesgos del automatismo y utilice los dispositivos de seguridad y las señalizaciones necesarios.
3. Instale los dispositivos de mando (por ejemplo el selector de llave) de manera que el usuario no se encuentre en una zona peligrosa.
4. Aplique en el automatismo la etiqueta o la placa CE con las informaciones de peligro y los datos de identificación.
5. Entregue al usuario final las instrucciones de uso, las advertencias para la seguridad y la declaración de conformidad CE.
6. Asegúrese de que el usuario haya entendido el funcionamiento automático, manual y de emergencia del automatismo.
7. Concluida la instalación, pruebe varias veces los dispositivos de seguridad, las señales y los dispositivos de desbloqueo del automatismo.
8. Informe por escrito al usuario (por ejemplo en las instrucciones de uso):
  - a. acerca de la presencia de riesgos residuales no protegidos y del uso inadecuado previsible;
  - b. que desconecte la alimentación antes de desbloquear la hoja o cuando se realizan pequeños trabajos de mantenimiento o durante la limpieza de la zona del automatismo;
  - c. que controle con frecuencia de que no haya daños visibles en el automatismo y, en su caso, que advierta inmediatamente al instalador;
  - d. que no deje que los niños jueguen en la cercanía del automatismo;
  - e. que mantenga los radiomandos y otros dispositivos de mando fuera del alcance de los niños;
9. que establezca un plan de mantenimiento del sistema (al menos cada 6 meses) indicando en un registro las operaciones realizadas.

## FIJACIÓN DE LOS SOPORTES

### Antes de describir los diferentes pasos para la instalación, reiteramos algunos conceptos fundamentales:

- los soportes de articulación (delantero y trasero) deben fijarse correctamente en dos alturas diferentes.
- los soportes suministrados se pueden soldar directamente a la estructura o fijar con tornillos y tacos, lo importante es que el sistema soporte las fuerzas ejercidas por el motor, manualmente, y (en ciertas condiciones) por el viento.
- la posición de los soportes determina el ángulo máximo de apertura y la cantidad de carrera lineal utilizada por el actuador; tenga en cuenta que cuanto más se "aprovecha" la carrera del tornillo sin fin, más aumenta el par y los movimientos de las hojas serán más fluidos; por el contrario (con una carrera corta) los movimientos podrían ser bruscos y la fuerza será menor.

En la tabla TAB1 se dan algunos ejemplos de montaje de los soportes, las medidas son indicativas y sirven solo para preparar la instalación. Compruebe las posibles soluciones que puedan ser útiles para usted y pruebe manualmente el sistema antes de fijar.

En primer lugar es necesario establecer la posición del soporte trasero respetando en línea horizontal los datos de la tabla (TAB1) y la fig. D, por ejemplo: una vez medida la cota C (ej. 90 mm) se obtienen inmediatamente las cotas A (ej. 155 mm) y B (ej. 155 mm); para otros factores tenga en cuenta que B puede variar de +/- 20 mm y A se modifica utilizando un orificio diferente del soporte. Evalúe estas tolerancias porque cuanto más similares sean las medidas A y B más fluidos serán los movimientos de las hojas.

Los soportes traseros se suministran en dos piezas (con placa no soldada) para tener la libertad de acortar, inclinar o fijar directamente el soporte perforado al pilar (figs. E1, E2). Para la fijación con tacos o tornillos, el soporte debe soldarse a la placa tal como indicado en la fig. E (instalación estándar).

Aunque la estructura de ASY haya sido diseñada para adaptarse a imperfecciones y hundimientos de la superficie de fijación, no hay que subestimar una cierta precisión en la nivelación de los soportes (fig. E3).

En la tabla (TAB1) también hay indicada una referencia de la cota D diferenciada para los dos modelos ASY 3 y ASY 5, y las columnas con las cotas fijas E (distancia máxima entre ejes) y la carrera máxima F.

La altura de los soportes se determina simplemente con un nivel, la altura del soporte delantero debe ser 55 mm más baja (fig. F), además es necesario calcular una altura final del motor que permita la salida de los cables eléctricos o una altura mayor para limitar la acumulación de suciedad, arena y humedad (fig. G).

Tras haber fijado el soporte trasero y marcado la altura del soporte delantero, se puede obtener la distancia D de la tabla (TAB1) o bien proceda de la siguiente manera:

- fije el motor tal como indicado en la fig. H
- fije el soporte delantero al motor

- coloque la hoja en la posición de cierre máximo
  - coloque el actuador en la posición de cierre (algunos milímetros antes de la extensión máxima)
  - apoye el soporte delantero sobre la hoja y marque los agujeros
- Antes de fijar definitivamente (tornillos o soldadura), realice un movimiento manual y compruebe que el motor esté nivelado (fig. G).

## REGULACIÓN DE LOS FINALES DE CARRERA MECÁNICOS

Los modelos ASY pueden incorporan un sistema interior para limitar mecánicamente la carrera, son topes regulables e independientes (detalles 11 y 14 de la fig. A); uno es de apertura y otro de cierre (opcional).

Utilizar estos topes interiores podría ser útil cuando no exista o no fuera posible limitar de otra manera la carrera de la hoja. Cuando la instalación lo permita, se aconseja utilizar o instalar los topes en las hojas.

La regulación es muy sencilla:

- quite los tornillos (detalle 6 de la fig. A) y extraiga la cubierta (detalle 4 de la fig. A).
- ensamble el tope mecánico al tornillo sin fin (fig. C) manteniendo los tornillos flojos.
- mueva la hoja hacia el punto máximo de movimiento y enrosque firmemente los tornillos de los finales de carrera.
- realice varios movimientos para comprobar que los topes estén bien colocados y monte la cubierta de protección.

## PROCEDIMIENTOS DE DESBLOQUEO Y BLOQUEO (solo modelos irreversibles)

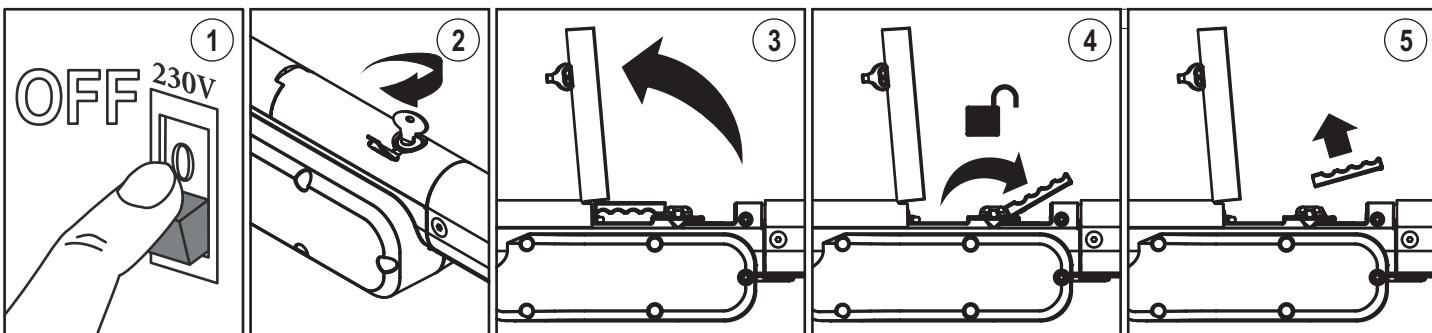
Estas dos operaciones sirven sólo en caso de avería o falta de corriente eléctrica, el instalador instruirá al usuario o al personal encargado y entregará una copia de estas instrucciones que deberán conservarse junto con la llave de desbloqueo.

**Antes de realizar estas operaciones, asegúrese de haber desconectado la alimentación de todo el automatismo, incluso en caso de desperfecto en la red eléctrica.**

**Los electrobloqueos y/o las electrocerraduras deben indicarse y desbloquearse para las operaciones manuales.**

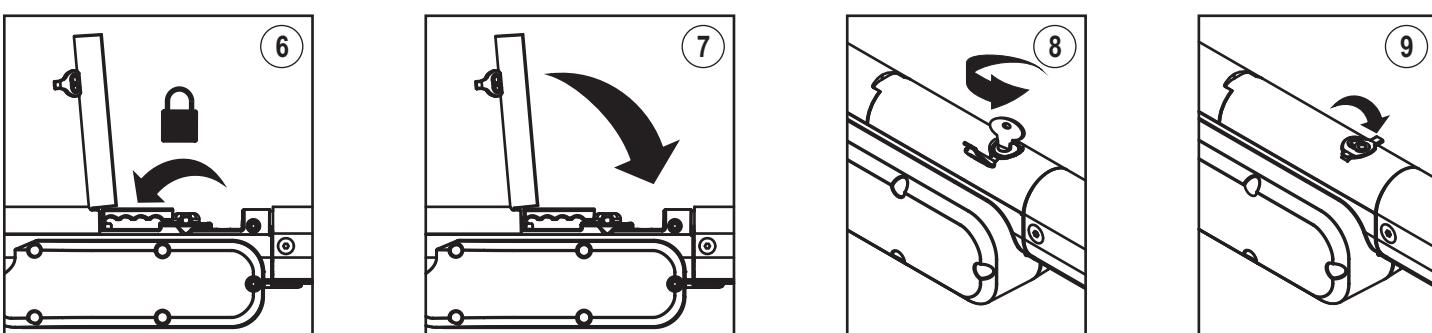
**DESBLOQUEO:** 1) corte la alimentación 2) abra el tapón de goma, introduzca la llave y gírela en el sentido horario 3) levante la cubierta de protección 4) coja la palanca y gírela hacia la parte delantera del motor, entonces la hoja se podrá mover manualmente.

5) Es posible mantener la hoja desbloqueada y cerrar la cubierta simplemente quitando la palanca.



**BLOQUEO:** 6) coja la palanca y gírela hacia la parte trasera del motor, entonces la hoja quedará bloqueada y se podrá mover solo eléctricamente.

7) Despues de esta operación, cierre siempre la cubierta 8) gire la llave para bloquear 9) asegúrese de haber cerrado bien el tapón de goma de la cerradura.



**Para los modelos REVERSIBLES es necesario desbloquear solo los electrobloqueos y/o electrocerraduras opcionales.**

## CONEXIONES ELÉCTRICAS

Para acceder a la zona de las conexiones, en primer lugar hay que abrir la cubierta de la palanca de desbloqueo, desenroscar el tornillo indicado en la fig. M y quitar la protección. Los cables de conexión entran por debajo del bloque del motor (fig. N) a través de dos tubos; antes de introducirlos, quite con un destornillador la membrana de cierre.

**Se recomienda utilizar cables muy flexibles y aptos para las condiciones climáticas presentes, un cable rígido o no homologado para este tipo de aplicación podría comprometer el funcionamiento y la seguridad.**

**El cable exterior del motorreductor debe mantener un lazo que no genere problemas ni fricciones durante el movimiento.**

### ENCODER

Todos los motores incorporan un encoder: un sensor que detecta todas las variaciones de velocidad para que la central Telcoma controle con precisión las ralentizaciones y reconozca los obstáculos y los finales de carrera.

**Cuando fuera posible se recomienda siempre realizar esta conexión adicional, teniendo en cuenta que todas las garantías sobre el funcionamiento correcto del encoder están limitadas a los productos Telcoma.**

Para la secuencia de conexión, siga las figs. L e O en las dos variantes (mods. ASY 230V y ASY 24V), se recomienda una sección mínima de 0,5 mm y una longitud máxima de 10 m.

**Con los modelos ASY de 230 V es preferible utilizar un cable independiente y dedicado solo al encoder, para conexión a la central.**

### CONEXIÓN DEL MOTOR ASY3, ASY3REV, ASY5 y ASY5REV.

Para conectar los modelos con motor de 230 V siga la fig. L, la sección mínima aconsejada de los conductores es de 1,5 mm. Conecte el condensador a las dos fases del motor.

### CONEXIÓN DEL MOTOR ASY324, ASY524 y ASY524REV.

Para conectar los modelos con motor de 24 V siga la fig. O, la sección mínima aconsejada de los conductores es de 1,5 mm. Para tramos superiores a 10 m, la sección mínima es de 2,5 mm.

## NORMATIVAS Y SEGURIDAD

**Según la normativa EN 12445, todos los automatismos deben superar los ensayos de impacto medidas con el instrumento correspondiente.**

Realice los ensayos de impacto y modifique los parámetros en la central para obtener una medición correcta; si esto no fuera suficiente para respetar el gráfico indicado por las normativas, se recomienda instalar un perfil de goma suave en la parte delantera de la hoja de la puerta para amortiguar el impacto. Cuando estas soluciones no fueran suficientes, instale dispositivos alternativos, como por ejemplo una banda sensible en el borde la hoja.

## ELIMINACION

Este producto está constituido por varios componentes que podrían, a su vez, contener sustancias contaminantes.

¡No los vierte en el medio ambiente! Infórmese sobre el sistema de reciclaje o eliminación del producto con arreglo a las leyes vigentes en ámbito local.



## DECLARACIÓN DE CONFORMIDAD CE

El fabricante: Telcoma srl  
via del Lavoro, 73 z.i. Cimavilla 31013 Codognè - (TV) - ITALY

DECLARA que el producto: ASY3, ASY3REV, ASY324, ASY5, ASY5REV, ASY524 e ASY524REV cumple con las siguientes directivas CEE:

- Directiva EMC 2004/108/CE
- Directiva baja tensión (LVD) 2006/95/CE

Conegliano, 25/10/2013



El representante legal  
Ennio Ambroso

## CHARACTERISTICS AND PARTS DESCRIPTION

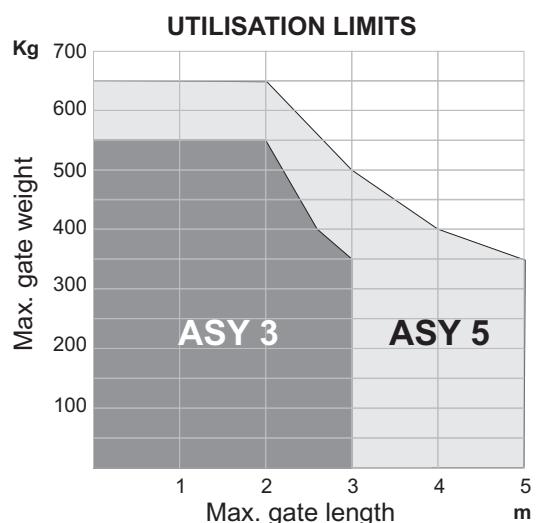
The electromechanical actuators in the new ASY series assure high versatility for the automation of swing gates and doors. This manual refers to multiple models with different power ratings, electrical supplies and dimensions but all sharing the same installation procedures. The actuators are all equipped with an encoder: a sensor that detects all speed changes and allows the control unit\* to manage slowing down stages precisely and detect obstacles and stroke end stops. The rugged structure of ASY also allows the use of internal adjustable stops.

### Description of components (fig.A)

- |                                 |   |
|---------------------------------|---|
| 1. electrical connections cover | 9. electrical connection terminals                      |
| 2. release lever cover          | 10. actuator release lever (irreversible versions only) |
| 3. release lever lock           | 11. mechanical opening stop                             |
| 4. lead screw cover             | 12. nut   |
| 5. rear clevis                  | 13. lead screw  |
| 6. cover fixing screw           | 14. mechanical closing stop                             |
| 7. front pivot                  | 15. rear fixing brackets (post)                         |
| 8. cable clamp                  | 16. front fixing brackets (leaf)                        |

(\*) referred to the current range of Telcoma control units

Model	
ASY 3	IRREVERSIBLE for max. 3 m leaf (230V)
ASY 3 REV	REVERSIBLE for max. 3 m leaf (230V)
ASY 5	IRREVERSIBLE for max. 5 m leaf (230V)
ASY 5 REV	REVERSIBLE for max. 5 m leaf (230V)
ASY 3 24	IRREVERSIBLE for max. 3 m leaf (24V)
ASY 5 24	IRREVERSIBLE for max. 5 m leaf (24V)
ASY 5 24 REV	REVERSIBLE for max. 5 m leaf (24V)



## TECHNICAL DATA

MOTOR	U.M.	ASY3/3REV	ASY5/5REV	ASY324	ASY524/5
Motor power supply	V	230 ac		24dc	
Max. motor current	A	1,6		5	
Motor power	W	370		120	
Thrust	N		1900		
Max opening	°		120		
Rod stroke	mm	350	500	350	500
Actuator speed	mm/s		16		
Work cycles	%	30		Intensive	
Capacitor	µF	10		-	
Encoder			Yes		
Electrical limit switches			(optional code: FCEASY)		
Mechanical limit switches			Opening (optional closing stops code: FCMASY)		
Grease lubricant			TS10		
Working temperature	°C		-20 +55		
Protection level	IP		44		
Weight	Kg	10	11	10	11

## PRELIMINARY CHECKS AND IMPORTANT SAFETY NOTES FOR INSTALLATION

### Before proceeding with installation, checks should be made on:

1. the solidity of the existing structure (posts, hinges and leafs) in relation to the force generated by the motor.
2. the provision of mechanical stops of suitable strength at the ends of the gate opening and closing strokes.
3. the bottom wheel/rail system and upper roller/guide system to ensure there is no rubbing or excessive clearance.
4. the disabling of any manual locks.
5. the condition of any wiring already installed in the system.



### Important safety notes:

1. The automation system must be installed to good workmanship standards by qualified staff meeting the legal prerequisites and in accordance with machinery directive 2006/42/EC and the EN13241-1, EN12453 and EN12445 standards.
2. Analyse the risks of the automation system and adopt any appropriate safety and warning measures.
3. Install controls, such as the key-operated selector switch, in such a way that the user is not in a hazard zone.
4. Affix the CE nameplate or label containing the hazard information and ID data of the automation.
5. Consign the instructions for use, safety information and EC declaration of conformity to the final user.
6. Ensure that the user has understood how to operate the automation correctly in automatic, manual and emergency modes.
7. After installation, try out the automation safety, signalling and release devices several times.
8. Inform the user in writing (for example, in the operating instructions):
  - a. of any residual risks for which no protection is provided, and foreseeable misuse.
  - b. That the power supply must be disconnected before the gate is released, when performing routine maintenance or during cleaning of the automation area.
  - c. That the automation must be inspected frequently for visible damage, notifying the installer at once if any is found
  - d. That children must not be allowed to play in the immediate vicinity of the automation
  - e. That the radio remote controls and other control devices must be kept out of the reach of children.
9. A maintenance plan must be provided for the system (at least every 6 months) and the work done recorded in a log.

## BRACKETS FIXING

### Before reading the installation instructions, take note of the following basic concepts:

- the joint brackets (front and rear) must be mounted correctly at two different heights.
- the brackets supplied can be welded directly to the structure or secured with screws and screw anchors, provided the system is able to withstand the forces imparted: by the actuator, by manual movement of the gate and (in certain conditions) by the wind.
- the position of the brackets establishes the maximum opening angle and the length of the actuator's linear stroke; consider that the longer the stroke of the lead screw, the greater the torque and the smoother the movements of the gate leaf; on the contrary, with a short stroke, movements may be more abrupt and there will be less torque available. Table TAB1 shows several examples of bracket positions; the measurements are guideline and should be used solely to prepare for installation. Check which of the possible solutions is applicable to your automation project and perform a few manual trials before fixing the brackets.

Start by defining the position of the rear bracket by plotting the values in the table (TAB1) horizontally and observing fig. D. For example: measuring dimension "C" (e.g. 90 mm) makes it possible to calculate dimensions "A" (e.g. 155 mm) and "B" (e.g. 155 mm); for other factors, consider that dimension "B" can vary by +/- 20mm and dimension "A" can be modified by choosing a different hole in the bracket. Assess these tolerances because the more dimensions "A" and "B" are similar, the smoother the movements of the gate leaves.

The rear brackets are supplied in two parts (with non-welded plate) offering the freedom to: shorten or tilt the bracket or fix the drilled bracket directly to the gate post (figs. E1, E2). For fixing with screw anchors and/or screws the bracket must be welded to the plate as shown in fig. E (standard installation).

Even if the structure of ASY is designed to adapt to imperfections or structural deterioration of the fixing, the importance of using maximum precision when levelling the brackets (fig. E3) cannot be underestimated.

The table (TAB1) contains a reference to different dimension "D" for the two models ASY 3 and ASY 5, and columns with fixed dimensions "E" (maximum centre distance) and maximum stroke "F".

The height of the brackets is established easily using a spirit level; the front bracket must be 55 mm lower (fig. F); in addition, calculate the final height of the actuator such as to allow correct outlet of the electrical cables or choose a higher position to reduce the accumulation of dirt, grit and moisture (fig. G).

After having secured the rear bracket and marked the height of the front bracket, you can calculate distance "D" with the aid of the table (TAB1) or proceed as follows:

- secure the actuator as shown in fig. H
- fix the front bracket to the actuator

- bring the gate leaf to its fully closed position
  - bring the actuator to its closed position (a few millimetres before the maximum extension)
  - place the front bracket on the gate leaf and mark the holes
- Before final fixing (screws or welding) perform a manual opening and closing movement and check the actuator is level (fig. G).

## MECHANICAL STOPS ADJUSTMENT

Models ASY feature an internal system for mechanical stroke limitation composed of adjustable and independent stops (parts 11 and 14 in fig. A), one for the opening stroke and one for the closing stroke (optional).

Using these internal stops can be convenient when there are no stroke end stops or when there is no other way to limit the stroke of the gate leaf. Where permitted by the installation it is anyway advisable to use or install gate leaf limit stops.

The adjustment is extremely simple:

- remove the screws (part 6 in fig. A) and remove the cover (part 4 in fig. A).
- fit the mechanical stop to the lead screw (fig. C) while keeping the fixing screws backed off.
- move the leaf towards the actuator maximum stroke limit and fully tighten the screws of the mechanical stops
- perform opening and closing cycles to check the stops are correctly positioned and then refit the actuator cover.

## RELEASE AND LOCK PROCEDURE (irreversible models only)

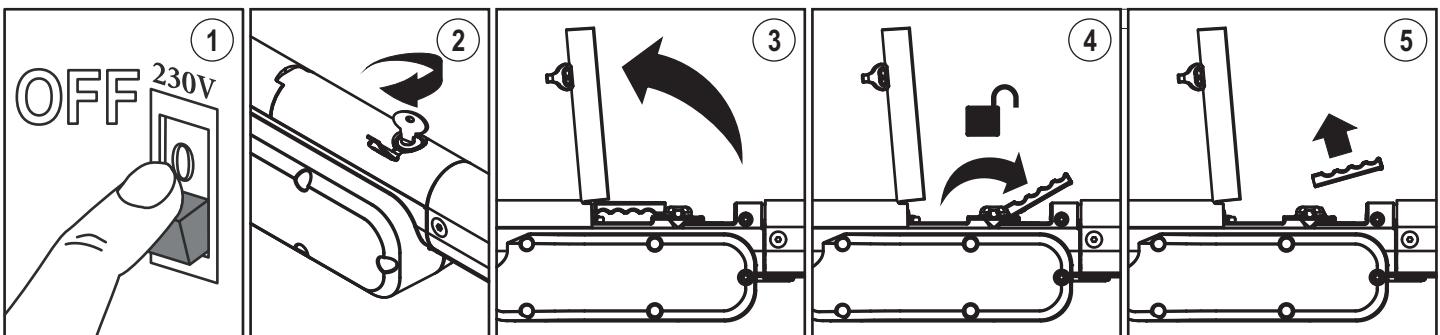
These two operations are only required in the event of a fault or electrical power failure; the user or person responsible must be instructed by the installer, who will provide them with a copy of these instructions, which must be kept in a safe place together with the release key.

**Before performing either of these procedures, make sure you disconnect the entire automation from the electrical supply, even if it is currently unpowered due to an outage.**

**Any electric locks must be specified and released for manual operations.**

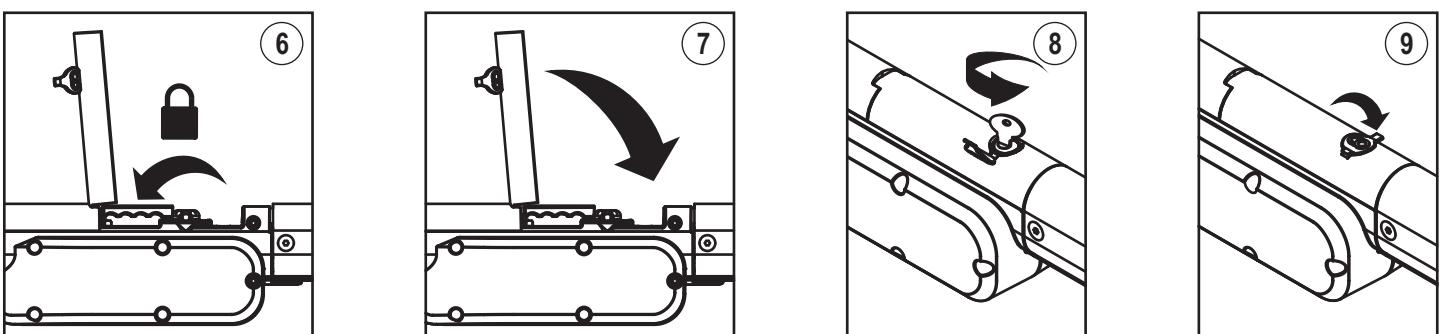
**RELEASE:** 1) disconnect the electrical supply; 2) open the rubber cap, insert the key and turn it clockwise; 3) raise cover; 4) grasp the lever and turn it towards the front of the actuator; the gate leaf can now be moved manually.

5) The leaf can remain unlocked and the cover can be refitted by simply removing the lever.



**LOCK:** 6) grasp the lever and rotate towards the rear of the actuator; at this point the leaf is locked and can only be moved electrically.

7) After this operation always close the cover; 8) and turn the key to lock it in place; 9) take care to reclose the rubber cap protecting the lock.



**For REVERSIBLE models the gate can be operated manually after having released exclusively any electric locks fitted.**

## ELECTRICAL CONNECTIONS

To gain access to the connections area first open the release lever cover then undo the screw shown in fig. M and remove the casing. The connection cables enter the casing from under the motor unit (fig. N) through two cable ducts; before inserting the cables remove the protective diaphragm with a screwdriver.

**Use extremely flexible cables that are suitable for the ambient conditions in the place of installation; a rigid cable and/or one that is not approved for the specific application can impair the operation and safety of the automation. The gear motor external cable must follow a loop path such that it does not create an obstruction and is not subject to chafing during movement of the gate.**

### ENCODER

The actuators are all equipped with an encoder: a sensor that detects all speed changes and allows the Telcoma control unit to manage slowing down stages precisely and detect obstacles and stroke end stops.

**Wherever possible, we recommend making this additional connection.**

**Note that all warranties concerning correct operation of the encoder are only applicable to Telcoma products.**

For the connections sequence refer to figs. L and O in the two versions (model ASY 230V and ASY 24V). The recommended minimum wire cross section is 0.5 mm and the maximum length is 10 m.

**With 230V ASY models it is preferable to use a separate cable to connect the encoder to the control unit.**

### CONNECTION OF ACTUATOR ASY3, ASY3REV, ASY5 and ASY5REV.

To connect models equipped with a 230V motor refer to fig. L; the minimum wire cross section is 1.5 mm.

Connect the capacitor between the two motor phases.

### CONNECTION OF MOTOR ASY324, ASY524 and ASY524REV.

To connect models equipped with a 24V motor refer to fig. O; the recommended minimum wire cross section is 1.5 mm.

For connection distances greater than 10 m the minimum wire cross section is 2.5 mm.

## STANDARDS AND SAFETY

**Industry standard EN 12445 requires that all automations pass an impact test conducted using a specific test instrument.**

It is therefore necessary to carry out impact tests and adjust the control unit parameters until the reading is acceptable; if this proves insufficient to bring the reading to within the limits shown in the chart specified by the standard, install a soft rubber profile on the upper edge of the gate leaf to cushion the impact. If these measures are insufficient, install alternative devices such as a sensitive safety edge along the gate leaf.

## DISPOSAL

This product is made up of various components that could contain pollutants. Dispose of properly! Make enquiries concerning the recycling or disposal of the product, complying with the local laws in force.



## CE DECLARATION OF CONFORMITY

The manufacturer: Telcoma srl  
via del Lavoro, 73 z.i. Cimavilla 31013 Codognè - (TV) - ITALY  
DECLARATES that the product: ASY3, ASY3REV, ASY324, ASY5, ASY5REV, ASY524 e ASY524REV  
complies with the following EEC directives:  
-EMC Directive 2004/108/EC  
-Low Voltage Directive (LVD) 2006/95/EC  
Conegliano, 25/10/2013



The Legal Representative  
Ennio Ambroso

## MERKMALE UND BESCHREIBUNG DER BAUTEILE

Die neuen elektromechanischen Antriebe der Serie ASY sind bei der Automation von Flügeltüren und Flügeltoren vielseitig einsetzbar.

Diese Anweisungen betreffen mehrere Modelle mit unterschiedlichen Eigenschaften hinsichtlich Leistung, Versorgung und Abmessungen, für die aber die gleichen Installationsprozeduren gelten. Alle Motoren werden mit Encoder geliefert: ein Sensor, der alle Geschwindigkeitsabweichungen misst und es der Steuerung\* ermöglicht, die Bremsungen präzise zu verwalten und Hindernisse und Endanschläge zu erkennen. Der robuste Aufbau des ASY ermöglicht des Weiteren die Verwendung von internen mechanischen Sperren, die regulierbar sind.

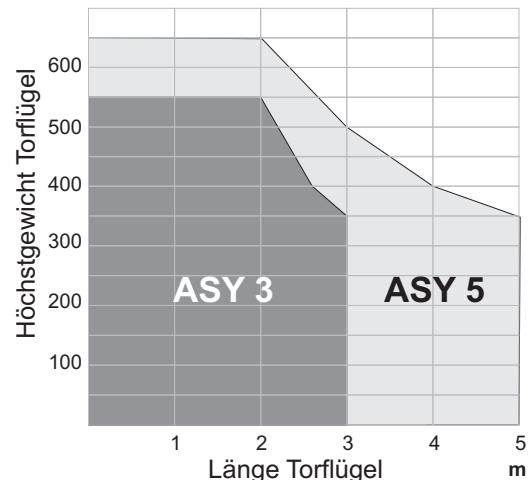
### Beschreibung der Teile (Abb. A)

1. Abdeckung des Bereichs mit den elektrischen Anschlüssen
2. Schutz für den Entriegelungshebel
3. Schloss für den Entriegelungshebel
4. Schutzgehäuse für die Schnecke
5. Hintere Gelenkgabel
6. Schraube zur Befestigung des Schutzgehäuses
7. Vorderer Gelenkzapfen
8. Kabelverklemmung

9. Klemmen für die elektrischen Anschlüsse
10. Hebel für die Motorentriegelung (nur bei nicht selbsthemmenden Versionen)
11. Mechanische Verriegelung der Öffnung
12. Schraubenmutter
13. Schnecke
14. Mechanische Verriegelung der Schließung
15. Hintere Befestigungsbügel (Säule)
16. Vordere Befestigungsbügel (Flügel)

(\* ) betrifft die derzeitigen Steuerungen von Telcoma

### Kg 700 GRENZEN DER VERWENDUNG



## Modelle

<b>ASY 3</b>	NICHT SELBSTHEMMEND für Flügel von max. 3 m (230V)
<b>ASY 3 REV</b>	SELBSTHEMMEND für Flügel von max. 3 m (230V)
<b>ASY 5</b>	NICHT SELBSTHEMMEND für Flügel von max. 5 m (230V)
<b>ASY 5 REV</b>	SELBSTHEMMEND für Flügel von max. 5 m (230V)
<b>ASY 3 24</b>	NICHT SELBSTHEMMEND für Flügel von max. 3 m (24V)
<b>ASY 5 24</b>	NICHT SELBSTHEMMEND für Flügel von max. 5 m (24V)
<b>ASY 5 24 REV</b>	SELBSTHEMMEND für Flügel von max. 5 m (24V)

## TECHNISCHE DATEN

MOTOR	U.M.	ASY3/3REV	ASY5/5REV	ASY324	ASY524/5
<b>Motorspannung</b>	V	230 ac		24dc	
<b>Max. Stromaufnahme</b>	A	1,6			5
<b>Max. Leistungsaufnahme</b>	W	370		120	
<b>Max. schubkraft</b>	N		1900		
<b>Max. Öffnungswinkel</b>	°		120		
<b>Kolbenweg</b>	mm	350	500	350	500
<b>Kolbenstangengeschwindigkeit</b>	mm/s		16		
<b>Intensität Arbeitszyklen</b>	%	30		intensiv	
<b>Kondensator</b>	µF	10		-	
<b>Encoder</b>				JA	
<b>Elektronischer Endschalter</b>			(optional code: FCEASY)		
<b>Mechanischer Endschalter</b>			bei Öffnung (optional für Schließung Codenummer: FCMASY)		
<b>Olschmierung</b>				TS10	
<b>Betriebstemperatur</b>	°C			-20 +55	
<b>Schutzgrad</b>	IP		44		
<b>Gewichto</b>	Kg	10	11	10	11

## VORHERIGE ÜBERPRÜFUNGEN UND WICHTIGE HINWEISE ZUR INSTALLATION

**Vor Installationsbeginn ist es empfehlenswert, Folgendes zu überprüfen:**

1. Die Solidität der vorhandenen Strukturen (Pfosten, Scharniere, Flügel) im Verhältnis zu den Kräften überprüfen, die vom Motor erzeugt werden.
2. Es müssen geeignete robuste mechanische Anschlüsse am Öffnungs- und Schließungsende der Flügel vorhanden sein.
3. Es dürfen weder Reibungen noch ein übermäßig großes Spiel in den Systemen Räder/untere Schiene und Rollen/obere Führung vorhanden sein.
4. Eine mögliche manuelle Sperre muss ausgeschlossen werden.
5. Die eventuell bereits an der Anlage vorhandenen Stromkabel müssen auf ihren Zustand geprüft werden.



### Wichtige Hinweise:

1. Die Installation der Automatisierung muss von qualifiziertem Personal fachgerecht ausgeführt werden. Das Fachpersonal muss die nötigen gesetzlichen Anforderungen erfüllen und die Installation muss in Übereinstimmung mit der Maschinenrichtlinie 98/37/EG und den Normen EN13241-1, EN 12453 und EN 12445 erfolgen.
2. Eine Analyse der Risiken der Automatisierung ist vorzunehmen. Dementsprechend sind die erforderlichen Sicherheitsmaßnahmen und Kennzeichnungen anzupassen.
3. Die Steuervorrichtungen (beispielsweise der Schlüsselschalter) sind so zu installieren, dass sich der Verwender nicht in einem gefährlichen Bereich befindet.
4. An der Automatisierung ist ein CE-Etikett oder CE-Typschild mit den Gefahrenangaben und Identifikationsdaten anzubringen.
5. Dem Endverbraucher sind die Bedienungsanweisungen, die Sicherheitswarnhinweise und die CE-Konformitätserklärung auszuhändigen.
6. Der Verwender muss die richtige automatische und manuelle Funktionsweise sowie den Not-Aus-Betrieb des Torantriebs verstanden haben.
7. Die Sicherheits-, Meldung- und Entriegelungsvorrichtungen der Automatisierung sind nach beendeter Installation mehrmals zu überprüfen.
8. Der Bediener ist schriftlich (z. B. in den Bedienungsanweisungen) über Folgendes zu informieren:
  - a. Über das Vorhandensein von nicht geschützten Restrisiken und den vorhersehbaren unsachgemäßen Gebrauch.
  - b. Vor Entriegelung des Flügels, bei kleinen Wartungsarbeiten oder während der Reinigung im Umfeld der Automatisierung muss die Versorgung getrennt werden.
    - c. Es muss regelmäßig kontrolliert werden, dass keine sichtbaren Schäden an der Automatisierung vorhanden sind. Wenn Schäden festgestellt werden, muss der Installateur unverzüglich benachrichtigt werden.
    - d. Kinder dürfen nicht in unmittelbarer Nähe der Automatisierung spielen.
    - e. Die Funksteuerungen und anderen Steuervorrichtungen müssen für Kinder unzugänglich sein.
9. Ein Wartungsplan der Anlage (mindestens alle 6 Monate) ist vorzubereiten. Die durchgeführten Wartungseingriffe sind in ein entsprechendes Register einzutragen.

## BRACKETS FIXING

**Bevor wir die verschiedenen Installationsschritte beschreiben, möchten wir auf einige grundlegende Aspekte hinweisen:**

- Die (vorderen und hinteren) Gelenkbügel müssen ordnungsgemäß auf zwei verschiedenen Höhen fixiert werden.
- Die mitgelieferten Bügel können direkt an die Struktur angeschweißt oder mit Schrauben und Dübeln befestigt werden. Dabei ist wichtig, dass das System der Kraft standhält, die vom Motor, durch den Handbetrieb (unter gewissen Bedingungen) und vom Wind ausgeübt wird.
- Die Position der Bügel bestimmt den maximalen Öffnungswinkel und die vom Antrieb verwendete lineare Laufrate. Man sollte berücksichtigen, dass eine höhere Laufrate der Schnecke einem höheren Drehmoment entspricht und so die Flügelbewegungen flüssiger werden. Andernfalls (mit kürzerem Lauf) können ruckartige Bewegungen entstehen und eine geringere Kraft vorliegen.

In Tabelle TAB1 sind einige Beispiele für die Positionierung der Bügel aufgeführt. Die Maße sind reine Richtwerte für die Vorbereitung der Installation. Überprüfen Sie, welche der möglichen Lösungen sich in Ihrem Fall eignet und testen Sie diese manuell, bevor Sie die Bügel befestigen.

Beginnen Sie mit der Bestimmung der Position des hinteren Bügels, indem Sie horizontal den Daten in der Tabelle (TAB 1) und Abb. C folgen. Zum Beispiel: Nach Messung der Höhe C (z. B. 90 mm) erhält man sofort Höhe A (z. B. 155 mm) und B (z. B. 155 mm). Wegen anderer Faktoren ist zu berücksichtigen, dass B um +/- 20 mm variieren kann und A geändert wird, indem eine andere Bohrung für den Bügel ausgewählt wird. Diese Toleranzen sind zu überprüfen, denn je ähnlicher die Messungen A und B sind, desto flüssiger sind die Bewegungen der Flügel.

Die hinteren Bügel werden in zwei Teilen geliefert (mit nicht verschweißter Platte), um die Möglichkeit zu haben, den Bügel mit Bohrlöchern zu verkürzen, zu neigen oder direkt am Pfeiler zu befestigen (Abb. D1, D2). Für die Fixierung mit Dübeln und/oder Schrauben muss der Bügel an die Platte geschweißt werden, wie in Abb. D1 dargestellt (Standardinstallation).

Auch wenn die Struktur des Antriebs ASY konzipiert wurde, um sich an kleine Fehler und ein Nachgeben der Fixierung anzupassen, sollte man die Bügel präzise ausrichten (Abb. D3).

In der Tabelle (TAB1) ist jeweils für die beiden Modelle ASY 3 und ASY 5 ein Bezug auf Maß D sowie die Spalten für die feststehenden Maße E (maximaler Abstand) und den maximalen Lauf F aufgeführt.

Die Bügelhöhe bestimmt man einfach mit einer Wasserwaage. Die vordere Höhe muss 55 mm tiefer sein (Abb. E), zuzüglich dazu muss die Endhöhe des Motors so berechnet werden, dass die Stromkabel heraustreten können und etwa höher sein, damit Schmutz-, Sand- und Feuchtigkeitsablagerungen begrenzt werden.

Nachdem der hintere Bügel befestigt und die Höhe des vorderen Bügels markiert wurde, kann man den Abstand D aus der Tabelle (TAB1) entnehmen. Oder aber Sie gehen wie folgt vor:

- Den Motor befestigen, wie in Abb. H dargestellt.
  - Den vorderen Bügel am Motor befestigen.
  - Den Flügel in die maximale Schließposition bringen.
  - Den Antrieb in die Schließposition bringen (wenige Millimeter vor der maximalen Ausziehung).
  - Den vorderen Bügel am Flügel auflegen und die Bohrungen markieren.
- Bevor Sie die Bügel endgültig fixieren (mit Schrauben oder Anschweißen), führen Sie ein manuelles Manöver aus und prüfen Sie, ob der Motor ausgerichtet ist (Abb. G).

## EINSTELLUNG DER MECHANISCHEN ENDANSCHLÄGE

Die Modelle ASY verwenden ein internes System, um den Lauf mechanisch zu begrenzen. Es handelt sich um regulierbare und unabhängige Blöcke (Einzelteile 11 und 14 der Abb. A), ein Block für die Öffnung und einer für die Schließung (optional). Die Anwendung dieser internen Sperren kann nützlich sein, falls diese nicht vorhanden sind, oder es nicht möglich ist, den Flügellauf auf andere Weise zu begrenzen. Dort wo es die Installation möglich macht, ist es jedenfalls ratsam, die Sperren zu verwenden oder an den Flügeln zu installieren.

Die Regulierung ist sehr einfach:

- Die Schrauben entfernen (Einzelteil 6 in Abb. A) und das Schutzgehäuse abziehen (Einzelteil 4 in Abb. A).
- Die mechanische Sperre am die Schnecke bauen (Abb. C), wobei die Schrauben gelockert bleiben müssen.
- Den Flügel zum maximalen Manövrierpunkt bewegen und die Schrauben der Endanschläge fest anziehen.
- Führen Sie einige Manöver aus, um die korrekte Positionierung zu prüfen und dann mit dem Schutzgehäuse verschließen.

## PROZEDUREN ZUR ENT- UND VERRIEGELUNG (nur bei nicht selbsthemmenden Modellen)

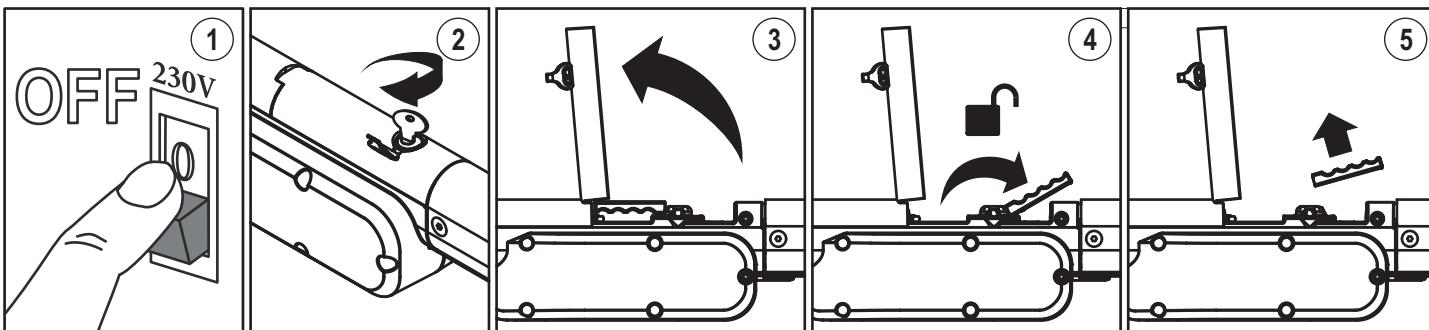
Diese beiden Operationen sind nur im Fall einer Störung oder bei Stromausfall notwendig. Der Verwender oder die beauftragten Personalen müssen vom Installateur eingewiesen werden, der eine Kopie dieser Anweisungen übergibt, die gemeinsam mit dem Schlüssel zur Entriegelung sorgfältig aufbewahrt werden müssen.

**Bevor Sie eine dieser Operationen ausführen, vergewissern Sie sich, dass die Stromversorgung der gesamten Automation abgeschaltet wurde, auch wenn ein Stromausfall vorliegt.**

**Etwaige elektrische Sperren und/oder Elektroschlösser müssen angegeben sein und für die manuellen Operationen entriegelt werden.**

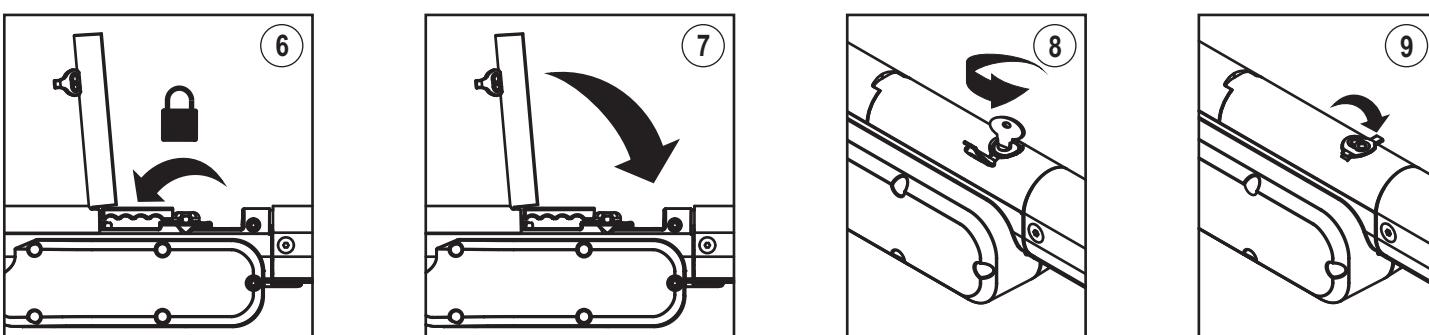
**ENTRIEGELUNG** 1) Die Stromversorgung abschalten. 2) Den Gummiverschluss öffnen, den Schlüssel einstecken und im Uhrzeigersinn drehen. 3) Die Schutzabdeckung anheben. 4) Den Hebel zur Vorderseite des Motors drehen. Nun kann der Flügel manuell bewegt werden.

5) Es ist möglich, den Flügel entriegelt zu lassen und die Abdeckung wieder darauf zu setzen, indem man einfach nur den Hebel abzieht.



**VERRIEGELUNG** 6) Den Hebel zur Hinterseite des Motors drehen. Nun ist der Flügel blockiert und kann nur elektrisch bewegt werden.

7) Nach dieser Operation muss die Abdeckung immer geschlossen werden. 8) Den Schlüssel drehen, um den Flügel zu verriegeln. 9) Vergewissern Sie sich, den Gummiverschluss des Schlosses wieder gut verschlossen zu haben.



Für SEKBSTHEMMENDE Modelle müssen nur etwaige elektrische Sperren und/oder Elektroschlösser entriegelt werden.

## ELEKTRISCHE ANSCHLÜSSE

Um auf den Anschlussbereich zuzugreifen, muss zuerst die Abdeckung des Entriegelungshebels geöffnet werden. Die in Abb. M angegebenen Schrauben lösen und den Schutz entfernen. Die Anschlusskabel werden unterhalb des Motorblocks (Abb.N) über zwei Leitungen eingeführt. Vor Einführung der Kabel ist die Schließmembran mithilfe eines Schraubendrehers zu entfernen.

**Es wird die Verwendung von sehr flexiblen Kabeln empfohlen, die sich für die Umweltbedingungen vor Ort eignen. Ein starres und/oder nicht zugelassenes Kabel kann den Betrieb und die Sicherheit beeinträchtigen.**

**Das Kabel außerhalb des Getriebemotors muss eine Bohröffnung aufweisen, die während der Bewegung nicht behindert und/oder Reibungen verursacht.**

### ENCODER

Alle Motoren werden mit Encoder geliefert: ein Sensor, der alle Geschwindigkeitsabweichungen misst und es der Steuerung ermöglicht, die Abbremsungen präzise zu verwalten und Hindernisse und Endanschläge zu erkennen.

**Dort wo es möglich ist, wird stets dieser Zusatzanschluss empfohlen, wobei berücksichtigt werden muss, dass sich alle Garantien der korrekten Funktionsweise des Encoders auf die Produkte der Telcoma beschränken.**

Für die Anschlussreihenfolge befolgen Sie die Abbildungen L und O für die beiden Versionen (Mod. ASY 230V und ASY 24V). Es wird ein Mindestquerschnitt von 0,5 mm und eine maximale Länge von 10 m empfohlen.

**Bei den Modellen ASY mit 230V sollte für den Anschluss der Steuerung vorzugsweise ein separates Kabel verwendet werden, das nur für den Encoder bestimmt ist.**

### ANSCHLUSS DES MOTORS MODELL ASY3, ASY3REV, ASY5 und ASY5REV

Um die Modelle mit einem 230-V-Motor anzuschließen, gehen Sie gemäß Abb. L vor. Der empfohlene Mindestquerschnitt des Leiters ist 1,5 mm.

Den Kondensator zwischen den beiden Motorphasen anschließen.

### MOTORANSCHLUSS ASY324, ASY524 und ASY524REV.

Um die Modelle mit einem 24-V-Motor anzuschließen, gehen Sie gemäß Abb. O vor. Der empfohlene Mindestquerschnitt des Leiters ist 1,5 mm.

Für Strecken mit einer Länge über 10 m ist der Mindestquerschnitt 2,5 mm.

## RICHTLINIEN UND SICHERHEIT

**Gemäß der Vorschrift EN 12445 muss die Aufprallkraft jeder Automatisierung mit einem speziellen Instrument geprüft werden.**

Die Aufprallkraftprüfungen durchführen und die Parameter in der Steuerung ändern, um eine korrekte Messung zu erhalten. Sollten die Messungen nicht mit den laut Norm angegebenen Werten übereinstimmen, wird empfohlen, ein Profil aus weichem Gummi an die Kopfseite des Tors zu montieren, um den Aufprall zu dämpfen. Falls diese Maßnahmen nicht ausreichen, müssen alternative Vorrichtungen wie z. B. eine Schaltleiste an der Torkante installiert werden.

## ENTSORGUNG

Dieses Produkt besteht aus verschiedenen Bauteilen, die ihrerseits die Umwelt verschmutzende Stoffe enthalten können. Sachgerecht entsorgen!

Informieren Sie sich, nach welchem Recycling- oder Entsorgungssystem das Produkt entsprechend der örtlich geltenden Bestimmungen zu entsorgen ist.



## EG- KONFORMITÄTSERKLÄRUNG

Der Hersteller: Telcoma srl

via del Lavoro, 73 z.i. Cimavilla 31013 Codognè - (TV) - ITALY

ERKLÄRT, dass das Produkt: ASY3, ASY3REV, ASY324, ASY5, ASY5REV, ASY524 e ASY524REV den folgenden EWG-Richtlinien entspricht:

-EMC Richtlinie 2004/108/EG

-Niederspannungsrichtlinie (LVD) 2006/95/EG

Conegliano, den 25/10/2013



Der gesetzliche Vertreter  
Ennio Ambroso

## KENMERKEN EN BESCHRIJVING VAN DE ONDERDELEN

De nieuwe elektromechanische aandrijvingen van de serie ASY bieden grote veelzijdigheid voor de automatisering van poorten of deuren met vleugels.

Deze handleiding heeft betrekking op meerdere modellen, die qua vermogen, voeding en afmetingen van elkaar verschillen, maar waarvoor de installatieprocedures gelijk zijn. De motoren zijn allemaal uitgerust met een encoder: een sensor die alle variaties in de snelheid meet en de centrale\* in staat stelt de vertragingen op nauwkeurige wijze te beheren en obstakels en eindaanslagen te herkennen.

Dankzij de stevige structuur van ASY kunnen bovendien interne, verstelbare mechanische stops worden gebruikt.

### Beschrijving van de onderdelen (afb. A)

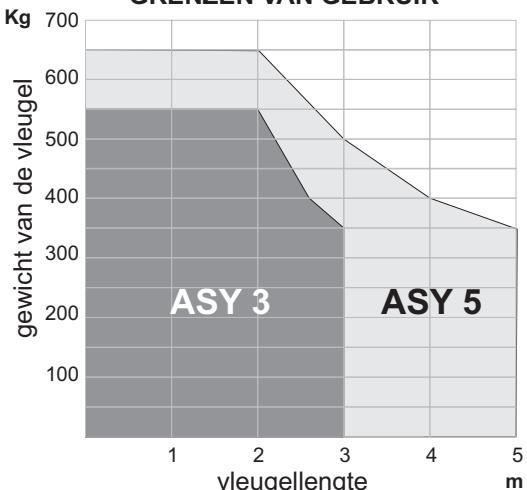
- |   |   |
|---|---|
| 1. afdekking zone elektrische aansluitingen | 9. klemmen elektrische aansluitingen                          |
| 2. bescherming deblokkeerhendel             | 10. deblokkeerhendel motor (alleen onomkeerbare uitvoeringen) |
| 3. slot voor deblokkeerhendel               | 11. mechanische blokkering openingsbeweging                   |
| 4. beschermcarter wormschroef.              | 12. moer  |
| 5. achterste draaivork                      | 13. wormschroef   |
| 6. bevestigingsschroef carter               | 14. mechanische blokkering sluitingsbeweging                  |
| 7. voorste draaipen                         | 15. bevestigingsbeugels achter (zuil)                         |
| 8. blokkering kabels                        | 16. bevestigingsbeugels voor (vleugel)                        |

(\* ) dit heeft betrekking op de huidige centrales van Telcoma

## Modellen

ASY 3	ONOMKEERBAAR voor vleugels max. 3m (230V)
ASY 3 REV	OMKEERBAAR voor vleugels max. 3m (230V)
ASY 5	ONOMKEERBAAR voor vleugels max. 5m (230V)
ASY 5 REV	REVERSIBLE per ante max 5m (230V)
ASY 3 24	ONOMKEERBAAR voor vleugels max. 3m (24V)
ASY 5 24	ONOMKEERBAAR voor vleugels max. 5m (24V)
ASY 5 24 REV	REVERSIBLE per ante max 5m (24V)

### GRENZEN VAN GEBRUIK



## TECHNISCHE GEGEVENS

MOTOR	U.M.	ASY3/3REV	ASY5/5REV	ASY324	ASY524/5
Spanning motor	V	230 ac		24dc	
Maximaal motor stroom	A	1,6		5	
opgenomen vermogen	W	370		120	
Duwkracht	N			1900	
Maximale draaihoek	°			120	
Slaglengte	mm	350	500	350	500
Snelheid van de stang	mm/s			16	
Intensiteit werkcycli	%	30		intensief	
Condensator	µF	10		-	
Encoder				Si	
Elektronische eindschakelaar			(optional code: FCEASY)		
Mechanische eindaanslag		in Openingsbeweging	(optioneel voor Sluitingsbeweging code: FCMASY)		
Smeervet			TS10		
Bedrijfstemperatuur	°C			-20 +55	
Beschermingsklasse	IP		44		
Gewicht	Kg	10	11	10	11

## VOORBEREIDENDE CONTROLES EN BELANGRIJKE AANWIJZINGEN M.B.T. DE INSTALLATIE

### **Alvorens de installatie uit te gaan voeren, wordt aangeraden het volgende te controleren:**

1. of de bestaande structuren (zuilen, scharnieren, vleugels) stevig genoeg zijn voor de door de motor ontwikkelde krachten.
2. of er voldoende robuuste mechanische eindaanslagen van de openings- en sluitbeweging van de vleugels zijn.
3. of er niet teveel wrijving of speling is in de systemen van wielen/rail onder en rollen/geleider boven.
4. of het eventuele handbediende slot gedeactiveerd is.
5. hoe de toestand van eventuele reeds in de installatie aanwezige elektriciteitskabels is.



### **Belangrijke aanbevelingen:**

1. De installatie van de automatisering moet volgens de regels der kunst worden uitgevoerd door gekwalificeerd personeel dat over de wettelijk vereiste kwaliteiten beschikt, en in overeenstemming met de machinerichtlijn 98/37/EG en de normen EN13241-1, EN 12453 en EN 12445.
2. Maak een analyse van de risico's van de automatisering en zorg op grond hiervan voor de nodige veiligheden en signaleringen.
3. Installeer de bedieningsinrichtingen (bijvoorbeeld de sleutelschakelaar) zodanig dat de gebruiker zich niet in een gevarenzone bevindt.
4. Breng op de automatisering het etiket of CE-plaatje met informatie over de gevaren en de identificatiegegevens aan.
5. Overhandig de gebruiksaanwijzingen, de veiligheidsvoorschriften en de EG-verklaring van overeenstemming aan de eindgebruiker.
6. Verzekert u ervan dat de gebruiker goed heeft begrepen hoe de correcte werking van de automatisering in automatische modus, handbediende modus en bij nood gevallen is.
7. Na afloop van de installatie dient u de veiligheidsinrichtingen, signaleringen en ontgrendelingssystemen van de automatisering meerdere malen te testen.
8. Stel de gebruiker schriftelijk (bijvoorbeeld in de gebruiksaanwijzingen) op de hoogte van:
  - a. De eventuele aanwezigheid van restrisico's die niet beveiligd kunnen worden en voorzienbaar oneigenlijk gebruik.
  - b. De noodzaak om de stroomtoevoer uit te schakelen alvorens de vleugel te deblokkeren of bij het uitvoeren van klein onderhoud of reinigingswerkzaamheden in de buurt van de automatisering.
  - c. De noodzaak om vaak te controleren of er geen zichtbare schade aan de automatisering is en in het geval er schade wordt vastgesteld, onmiddellijk de installateur te waarschuwen.
  - d. Het feit dat het verboden is kinderen in de onmiddellijke nabijheid van de automatisering te laten spelen
  - e. Het feit dat radiobedieningen en andere bedieningsinrichtingen buiten bereik van kinderen dienen te worden gehouden.
9. Stel een onderhoudsschema voor de installatie op (minstens eens per 6 maanden) en noteer de uitgevoerde onderhoudswerkzaamheden in een speciaal register.

## BEVESTIGING VAN DE BEUGELS

### **Alvorens de verschillende installatiefasen te beschrijven, willen we eerst enkele basisbegrippen benadrukken:**

- de draaibeugels (voor en achter) moeten op de juiste wijze op twee verschillende hoogtes worden bevestigd.
- de bijgeleverde beugels kunnen direct op de structuur worden gelast of worden vastgezet met schroeven en pluggen, het belangrijkste is dat het systeem berekend is op de door de motor, handmatig en (onder bepaalde omstandigheden) door de wind uitgeoefende krachten.
- de positie van de beugels bepaalt de maximale openingshoek en de door de aandrijving gebruikte slaglengte, men dient er rekening mee te houden dat het "uitbuiten" van een grotere beweging van de wormschroef overeenkomt met een hoger koppel en dat in dit geval de vleugels soepeler zullen bewegen; in het tegengestelde geval (bij een korte slag) zullen de bewegingen bruusker verlopen en zal er minder kracht worden uitgeoefend.

In de tabel TAB1 zijn enkele voorbeelden van plaatsing van de beugels opgenomen, de maten gelden bij benadering en dienen uitsluitend om de installatie te prepareren. Controleer welke van de mogelijke oplossingen voor uw geval geschikt is en probeer eerst met de hand alvorens de onderdelen vast te zetten.

Om te beginnen moet de positie van de achterste beugel worden bepaald aan de hand van de horizontale maten uit de tabel (TAB1) en de afb. C, bijvoorbeeld: nadat de maat C is genomen (bijv. 90mm) kunnen daar onmiddellijk de maten A (bijv. 155mm) en B (bijv. 155mm) van worden afgeleid, voor andere factoren dient men rekening te houden met het feit dat B +/- 20mm kan afwijken en dat A veranderd wordt door een ander gat op de beugel te kiezen. Houd rekening met deze toleranties, want hoe meer de maten A en B overeenkomen, des te soepeler zullen de bewegingen van de vleugels zijn.

De achterste beugels worden in twee delen afgeleverd (met niet gelaste plaat), zodat het mogelijk is de beugel met gaten in te korten, schuin te plaatsen of rechtstreeks aan de zuil te bevestigen (afb. D1,D2). Voor de bevestiging met pluggen en/of schroeven moet de beugel aan de plaat worden gelast zoals aangegeven op afb. D (standaard installatie).

Alhoewel de structuur van ASY ontworpen is om zich aan te passen aan oneffenheden en losrakende bevestigingen, is het toch belangrijk om de beugels (afb. D3) nauwkeurig waterpas te plaatsen.

In de tabel (TAB1) vindt u ook een referentie van de maat D die voor de twee modellen ASY 3 en ASY 5 verschillend is, en de zuilen met de vaste maten E (maximale tussenafstand) en de maximumslag F.

De hoogte van de beugels wordt op eenvoudige wijze bepaald met behulp van een waterpas, de voorste beugel moet 55 mm lager zitten (afb. E). Zorg er hiernaast voor dat de uiteindelijke hoogte van de motor dusdanig is, dat de elektriciteitskabels naar buiten gevoerd kunnen worden, of plaats hem nog hoger om aanzettingen van vuil, zand en vocht te beperken (afb. F).

Na de achterste beugel te hebben bevestigd en de hoogte van de voorste beugel te hebben afgerekend, kunt u de afstand D aflezen uit de tabel (TAB1) of kunt u als volgt te werk gaan:

- bevestig de motor zoals aangegeven op afb. H

- bevestig de voorste beugel aan de motor
  - zet de vleugel in de positie waarin hij maximaal gesloten is
  - zet de aandrijving in gesloten stand (een paar millimeter voor de maximale slag)
  - plaats de voorste beugel op de vleugel en teken de gaten af
- Alvorens tot de definitieve bevestiging over te gaan (schroeven of lassen) ter controle een handmatige manoeuvre uitvoeren en nagaan of de motor waterpas is (afb. G).

## AFSTELLING MECHANISCHE EINDAANSLAGEN

De modellen ASY hebben een intern systeem waarmee de beweging mechanisch wordt beperkt, dit zijn verstelbare en onafhankelijke blokkeringen (detail 11 en 14 van afb. A), één op de openingsbeweging en één op de sluitbeweging (optioneel).

Gebruik van deze interne stops kan interessant zijn wanneer er geen blokkeringen aanwezig zijn of wanneer het niet mogelijk is om de beweging van de vleugel op andere manieren te beperken. Daar waar de installatie dit toelaat verdient het echter altijd de aanbeveling om de stops op de vleugels te gebruiken of te installeren.

De afstelling is heel eenvoudig:

- verwijder de schroeven (detail 6 van afb. A) en verwijder het carter (detail 4 van afb. A).
- monter de mechanische stop op de wormschroef (afb. C) terwijl u de schroeven losgedraaid houdt.
- verplaats de vleugel naar het uiterste punt van de manoeuvre en schroef de schroeven van de eindaanslagen stevig vast.
- voer enkele manoeuvres uit om te zien of de positie correct is en sluit met het beschermcarter.

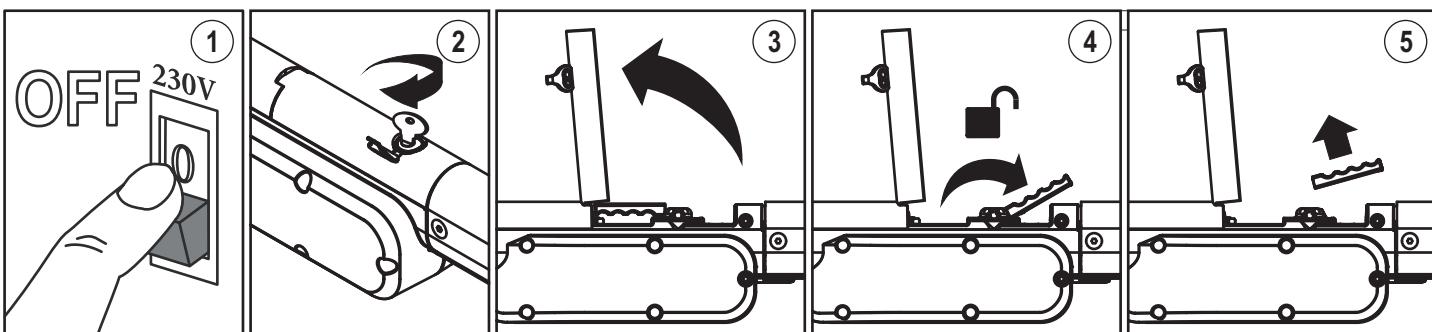
## PROCEDURES VOOR DEBLOKKERING EN BLOKKERING (alleen onomkeerbare modellen)

Deze twee handelingen zijn alleen noodzakelijk in geval van storingen of wanneer de elektrische stroom uitvalt, de gebruiker of het verantwoordelijke personeel moeten hierover geïnstrueerd worden door de installateur, die ook een exemplaar van deze handleiding moet overhandigen. Deze handleiding moet, samen met de deblokkeersleutel, zorgvuldig worden bewaard. **Alvorens één van deze procedures uit te voeren, dient u zich ervan te verzekeren de stroomtoevoer naar de complete automatisering te hebben uitgeschakeld, ook in geval van een stroomstoring in het net.**

**Voor handmatige handelingen moeten de eventuele elektrische blokkeringen en/of elektrische sloten worden aangegeven en gedebllokkeerd.**

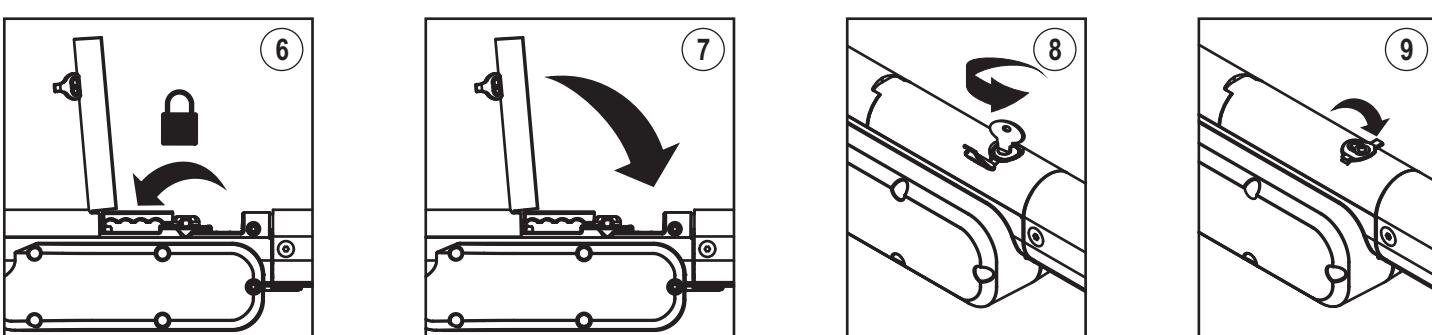
**DEBLOKKERING:** 1) schakel de elektrische voeding uit 2) maak de rubberen dop open, steek de sleutel in en draai hem naar rechts 3) licht het beschermdeksel op 4) pak de hendel vast en draai hem naar de voorkant van de motor toe, op dit punt kan de vleugel met de hand bewogen worden.

5) Het is mogelijk de vleugel gedebllokkeerd te houden en het deksel terug te zetten door de hendel eenvoudig weg te halen.



**BLOKKERING:** 6) pak de hendel vast en draai hem naar de achterkant van de motor, op dit punt is de vleugel geblokkeerd en kan hij uitsluitend elektrisch worden bewogen.

7) Sluit na deze handeling altijd de afdekking 8) draai aan de sleutel om te blokkeren 9) en verzeker u ervan dat u de rubberen dop van het slot goed heeft gesloten.



**Voor de OMKEERBARE modellen hoeven alleen eventuele elektrische blokkeringen en/of elektrische sloten ontgrendeld te worden.**

## ELEKTRISCHE AANSLUITINGEN

Om toegang tot de aansluitzone te krijgen, dient u eerst de afdekking van de deblokkeerhendel te openen, draai de schroef die is aangegeven op afb. M los en verwijder de bescherming. De verbindingskabels komen binnen via de onderkant van het motorblok (afb. N) via twee kanalen, alvorens de kabels te installeren dient u het sluitblad te demonteren met een schroevendraaier.

**Het wordt aangeraden zeer buigzame kabels te gebruiken, die geschikt zijn voor de omgevingsomstandigheden; een stijve en/of niet voor dit gebruik gehomologeerde kabel kan de werking en de veiligheid in gevaar brengen.**

**De kabel die zich buiten de reductiemotor bevindt dient een dusdanige speling te behouden, dat er gedurende de beweging geen belemmeringen en/of wrijving optreden.**

### ENCODER

De motoren zijn allemaal uitgerust met een encoder: een sensor die alle variaties in de snelheid meet en de Telcoma centrale in staat stelt de vertragingen op nauwkeurige wijze te beheren en obstakels en eindaanslagen te herkennen.

**Waar mogelijk wordt deze aanvullende aansluiting altijd aangeraden. Alle garanties met betrekking tot een correcte werking van de encoder zijn uitsluitend beperkt tot de producten van Telcoma.**

Voor de aansluitvolgorde volgt u afb. L en O in de twee varianten (mod. ASY 230V en ASY 24V), wij bevelen een doorsnede van minimaal 0,5mm en een lengte van maximaal 10m aan.

**Bij de modellen ASY, die op 230V werken, verdient het de voorkeur een aparte kabel te gebruiken voor de verbinding tussen de encoder en de centrale.**

### AANSLUITING MOTORASY3, ASY3REV, ASY5 en ASY5REV.

Voor de aansluiting van de modellen met 230V motor volgt u de afb. L, voor de geleiders wordt een minimumdoorsnede van 1,5 mm aanbevolen.

Sluit de condensator tussen de twee fasen van de motor aan.

### AANSLUITING MOTORASY324, ASY524 en ASY524REV.

Voor de aansluiting van de modellen met 24V motor volgt u de afb. O, voor de geleiders wordt een minimumdoorsnede van 1,5 mm aanbevolen.

Voor trajecten van meer dan 10m bedraagt de minimumdoorsnede 2,5mm.

## NORMEN EN VEILIGHEID

**Volgens de norm EN 12445 moet iedere automatisering die met het hiervoor bestemde instrument uitgevoerde stoottests doorstaan.**

Voer de stoottests uit en varieer de parameters in de centrale om een correcte meting te verkrijgen, als dit niet voldoende is om waarden te verkrijgen die binnen het door de norm voorgeschreven bereik liggen, wordt aanbevolen een profiel van zacht rubber op de kop van de vleugel van de poort aan te brengen, om de stootkracht te dempen. Indien deze maatregelen niet volstaan, dienen alternatieve systemen te worden geïnstalleerd, bijvoorbeeld een contactlijst op de rand van de vleugel.

## VERWIJDERING

Dit product bestaat uit diverse onderdelen die ook weer verontreinigende stoffen kunnen bevatten.

Het product mag niet zomaar weggegooid worden!

Informeer over de wijze van hergebruik of verwijdering van het product en neem daarbij de wettelijke voorschriften die ter plaatse gelden in acht.



## EG-VERKLARING VAN OVEREENSTEMMING

De fabrikant: Telcoma srl

via del Lavoro, 73 z.i. Cimavilla 31013 Codognè - (TV) - ITALY

VERKLAART dat het product: ASY3, ASY3REV, ASY324, ASY5, ASY5REV, ASY524 e ASY524REV aan de volgende EEG-richtlijnen voldoet:

-Richtlijn EMC 2004/108/CE

-Laagspanningsrichtlijn (LVD) 2006/95/CE

Conegliano, 25/10/2013



De wettelijke vertegenwoordiger  
Ennio Ambroso

## NOTE

# CERTIFICATO DI GARANZIA

PRODOTTO

TIMBRO E/O FIRMA DELL'INSTALLATORE

DATA D'INSTALLAZIONE



I

## GARANZIA

La presente garanzia copre gli eventuali guasti e/o anomalie dovuti a difetti e/o vizi di fabbricazione. La garanzia decade automaticamente in caso di manomissione o errato utilizzo del prodotto.

Durante il periodo di garanzia la ditta Telcoma srl si impegna a riparare e/o sostituire le parti difettate e non manomesse. Restano a intero ed esclusivo carico del cliente il diritto di chiamata, nonché le spese di rimozione, imballo e trasporto del prodotto per la riparazione e sostituzione.

F

## GARANTIE

Cette garantie couvre les éventuelles pannes et/ou anomalies imputables à des défauts ou vis de fabrication. La garantie s'annule automatiquement si le produit a été modifié ou utilisé de manière impropre. L'entreprise Telcoma srl s'engage, durant la période de garantie du produit, à réparer et/ou remplacer les pièces defectueuses n'ayant pas subi de modifications. Restent entièrement et exclusivement à la charge du client, le droit d'appel ainsi que les frais d'enlèvement, d'emballage et de transport du produit pour sa réparation ou substitution.

E

## GARANTÍA

La presente garantía es válida en el caso de averías y/o anomalías causadas por defectos y/o desperfectos de fabricación. La garantía automáticamente pierde valor en el caso de arreglos impropios o utilización equivocada del producto. Durante el periodo de garantía, la empresa Telcoma srl se compromete a reparar y/o cambiar las partes defectuosas que no hayan sido dañadas. Quedan a total y exclusivo cargo del cliente el derecho de llamada, como así también los gastos de desmontaje, embalaje y transporte del producto para la reparación o cambio.

GB

## WARRANTY

This warranty covers any failure and/or malfunctioning due to manufacturing faults and/or bad workmanship.

The warranty is automatically invalidated if the product is tampered with or used incorrectly.

During the warranty period, Telcoma srl undertakes to repair and/or replace faulty parts provided they have not been tampered with.

The call-out charge as well as the expenses for disassembly removal packing and transport of the product for repair or replacement shall be charged entirely to the customer.

D

## GARANTIE

Die vorliegende Garantie deckt eventuelle Defekte und/oder Betriebsstörungen ab, die auf Fabricationsfehler und/oder mängel zurück-zuführen sin. Die Garantie verfällt automatisch im Falle von Manipulationen oder fehlerhaftem Gebrauch des Produktes. Während der Garantiezeit verpflichtet sich die Firma Telcoma srl, die defekten und nicht manipulierten Teile zu reparieren und/oder auszutauschen. Die Aufforderung des Kundendienstes als auch die Kosten für die Abholung, die Verpackung und den Transport des Produkten für die Reparatur bzw den Austausch gehen zu vollen und ausschließlichen Lasten des Kunden.

NL

## GARANTIE

Deze garantie dekt eventuele storingen en/of defecten die te wijten aan fabrieksfouten en/of gebreken. De garantie vervalt automatisch indien de gebruiker zelf aan het produkt gesleuteld heeft of veranderingen aangebracht heeft of indien het produkt op verkeerde wijze gebruikt is. Tijdens de garantiertermijn neemt de Firma Telcoma srl de verplichting op te defecte onderdelen te repareren en/of te vervangen mits de gebruiker deze onderdelen niet zelf geprobeerd heeft te repareren. De voorrijkosten alsmede de onkosten voor het demonteren, het verpakken en verzenden van het produkt te repareren of te vervangen zijn en blijven uitsluitend voor rekening van de klant.

# TELCOMA

Telcoma srl Via del Lavoro, 73 z.i. Cimavilla  
31013 Codognè - (TV) Italy - Tel. ++39 0438-451099  
Fax ++39 0438-451102 - Part. IVA 00809520265

Riello Elettronica Group